МИНИСТЕРСТВО ОБРАЗОВАНИЯ И НАУКИ РОССИЙСКОЙ ФЕДЕРАЦИИ

федеральное государственное бюджетное образовательное учреждение высшего образования

«Тольяттинский государственный университет» Институт машиностроения

Кафедра «Оборудование и технологии машиностроительного производства» Направление 15.03.05 «Конструкторско-технологическое обеспечение машиностроительных производств»

Профиль «Технология машиностроения»

ВЫПУСКНАЯ КВАЛИФИКАЦИОННАЯ РАБОТА (БАКАЛАВРСКАЯ РАБОТА)

на тему _ Техноло	огический процесс изготовления корп	уса гидромотора
поворотной голов	ки	
Студент(ка)	Цыганов К. Н.	
Руководитель	(И.О. Фамилия) Расторгуев Д.А.	(личная подпись)
Консультанты	$($ И.О. Фамилия $)$ Виткалов $B.\Gamma.$	(личная подпись)
	(И.О. Фамилия) Горина Л.Н.	(личная подпись)
	(И.О. Фамилия) Зубкова Н.В.	(личная подпись)
	(И.О. Фамилия)	(личная подпись)
Допустить к защи	те	
И.о. заведующего	кафедрой	
к.т.н, доцент		А.В. Бобровский
	(личная подпись)	
	« »	2016 г.

МИНИСТЕРСТВО ОБРАЗОВАНИЯ И НАУКИ РОССИЙСКОЙ ФЕДЕРАЦИИ

федеральное государственное бюджетное образовательное учреждение

высшего образования

«Тольяттинский государственный университет»

Институт машиностроения

Кафедра «Оборудование и технологии машиностроительного производства»
УТВЕРЖДАЮ
И.о. зав. кафедройА.В.Бобровский
«»2016 г.
ЗАДАНИЕ
на выполнение выпускной квалификационной работы
(уровень бакалавра)
направление подготовки 15.03.05 «Конструкторско-технологическое обеспечение машиностроительных произ-
<u>водств»</u>
профиль «Технология машиностроения»
Студент <u>Цыганов Константин Николаевич</u> гр <u>ТМбз-1131</u> 1. Тема <u>Технологический процесс изготовления корпуса гидромотора поворотной головки.</u>
2. Срок сдачи студентом законченной выпускной квалификационной работы «» 2016 г.
3. Исходные данные к выпускной квалификационной работе <u>1. Чертеж детали; 2. Годовая программа выпуска</u> -
10000 дет/год; 3. Режим работы – двухсменный.
4. Содержание выпускной квалификационной работы (объем 40-60 с.)
Титульный лист.
Задание. Аннотация. Содержание.
Введение, цель работы
1) Описание исходных данных
2) Технологическая часть работы
3) Проектирование приспособления и захватного устройства промышленного робота
4) Безопасность и экологичность технического объекта
5) Экономическая эффективность работы
Заключение. Список используемой литературы.

Приложения: технологическая документация

5. Ориентировочный перечень графического матер	риала (6-7 листов формата А1)	
1)Деталь (с изменениями)	0.5 - 1	
2)Заготовка	0.25 - 1	
3)План обработки	1-2	
4)Технологические наладки	1-2	
5)Приспособление станочное	1 – 1,5	
6)Захватное устройство промышленного робота	<i>1</i> − <i>1</i> , <i>5</i>	
7)Презентация	0,5 – 1	
6. Консультанты по разделам		
7. Дата выдачи задания «» марта 2016 г.		
Руководитель выпускной квалификационной ра-		
боты		
	(подпись)	(И.О. Фамилия)
Задание принял к исполнению		

Аннотация

УДК 621.09.021

Цыганов Константин Николаевич

Технологический процесс изготовления корпуса гидромотора поворотной головки. Тольяттинский государственный университет, 2016.

Кафедра «Оборудование и технологии машиностроительного производства».

Выпускная квалификационная работа (ВКР) (уровень бакалавра).

Ключевые слова: _ технологический маршрут, припуск, операция, переход, станок, приспособление, операционные карты, инструмент, средства контроля.

В выпускной квалификационной работе рассмотрены вопросы проектирования технологического процесса изготовления корпуса гидромотора поворотной головки с программой выпуска 10000 дет/год.

Работа состоит из пяти разделов и введения, заключения и приложения

В первом разделе произведен анализ детали на технологичность, рассмотрен базовый вариант техпроцесса на предмет выявления факторов сдерживающих производительность. Сформулированны задачи ВКР.

Во втором разделе определен тип производства, выбран метод получения заготовки (методом горячей объемной штамповки), припуски расчитаны аналитическим методом, спроектирован технологический процесс изготовления детали с использованием станков с ЧПУ, автоматов и полуавтоматов и высокопроизводительной оснастки и инструмента.

В третьем разделе данной работы спроектированы приспособление с пневмоприводом для сверлильной операции и захватное устройство промышленного робота.

В четвертом и пятом разделах ВКР рассмотрены вопросы, связанные с безопасностью, экологичностью и экономической эффективностью спроектированного техпроцесса.

В заключении, делается вывод о решении задач и достижении цели, поставленной в данной работе, во введении.

Приложение включает в себя: спецификации, маршрутные и операционные карты техпроцесса.

ВКР состоит из пояснительной записки объемом: 76 страниц и содержит 22 таблицы, 7 рисунков и графической части - 7,5 листов.

Содержание

Введение, цель работы	7
1 Описание исходных данных	8
1.1 Анализ служебного назначения детали	8
1.2 Анализ технологичности конструкции детали	11
1.3 Анализ базового варианта техпроцесса	13
1.4 Задачи работы. Пути совершенствования техпроцесса	14
2 Технологическая часть работы	16
2.1 Выбор типа производства	16
2.2 Выбор и проектирование заготовки	16
2.3 Выбор технологических баз. Технологический маршрут и план	
обработки	24
2.4 Выбор средств технологического оснащения	28
2.5 Разработка технологических операций	31
3 Проектирование станочного приспособления и захватного	
устройства промышленного робота	46
3.1 Проектирование станочного приспособления	46
3.2 Проектирование захватного устройства промышленного робота	55
4 Безопасность и экологичность технического объекта	61
4.1 Конструктивно-технологическая характеристика объекта	61
4.2 Идентификация производственно-технологических и	
эксплуатационных профессиональных рисков	62
4.3 Методы и технические средства снижения профессиональных	
рисков	63
4.4 Обеспечение пожарной и техногенной безопасности	
рассматриваемого технического объекта (производственно-	
технологических эксплуатационных и утилизационных процессов)	64
4.5 Обеспечение экологической безопасности рассматриваемого	
технического объекта	67
4.6 Заключение по разделу «Безопасность и экологичность	
технического объекта»	69

5 Экономическая эффективность работы	70
Заключение	74
Список используемой литературы	75
Приложения	76

Введение, цель работы

Машиностроение — это одна из главных отраслей промышленности страны, непосредственно влияющих на другие сферы хозяйственной деятельности и являющаяся отражением уровня научно- технического состояния страны.

В связи с этим важнейшее значение для технического перевооружения и совершенствования отраслей народного хозяйства имеет развитие машиностроения, активное внедрение автоматических линий и машин, электроники, точных приборов, средств автоматизации, механизации, своевременная их модернизация или замена на более прогрессивные аналоги.

Для совершенствования производства деталей машин и механизмов необходимо использовать весь арсенал технологических средств, которые обеспечат выпуск продукции соответствующего качества, в заданном количестве и в максимально короткие сроки.

Данная квалификационная работа посвящена разработке технологического процесса изготовления детали «Корпус гидромотора» поворотной головки в условиях среднесерийного производства.

Цель работы, приобретение практического навыков при проектировании и совершенствовании технологического процесса изготовления детали, получение детали с улучшенными качественными показателями, в заданном количестве и со сниженной себестоимостью, относительно базового варианта.

1 Описание исходных данных

1.1 Анализ служебного назначения детали

1.1.1 Описание конструкции узла, в который входит деталь

Деталь «Корпус гидромотора», устанавливается в узле поворотной головки и предназначена для установки сопрягаемых деталей.

На рисунке 1.1 приведен фрагмент узла, в который входит данная деталь.

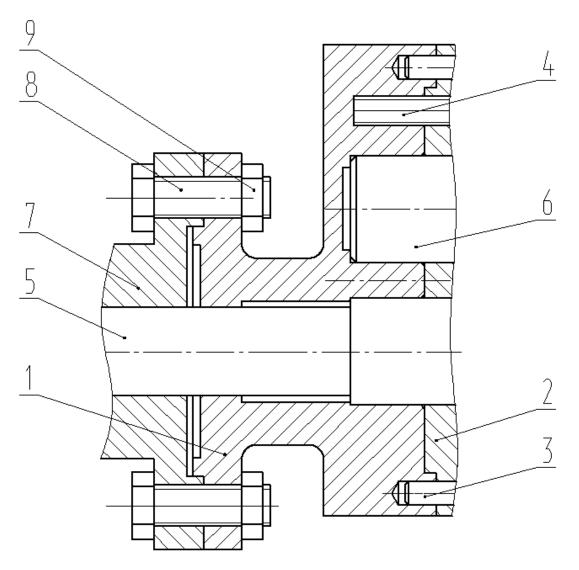


Рисунок 1.1 - Фрагмент узла поворотной головки

Корпус гидромотора 1 (рисунок 1.1) устанавливается на крышке 2 с помощью штифтов 3 и крепится винтами 4.

Через центральное отверстие корпуса 1 проходит вал 5. В отверстии корпуса 1 установлена ось 6.

С левого торца корпуса 1 установлен фланец 7, который крепится болтами 8 с шайбой 9.

1.1.2 Анализ материала детали

К корпус гидромотора предъявляются высокие требования к материалу и точности изготовления.

Материал детали: сталь 45 по ГОСТ 1050-88.

Химический состав и механические свойства стали 45 ГОСТ 1050-88 представлены в таблицах 1.1. и 1.2.

Таблица 1.1 - Химический состав стали 45 ГОСТ 1050-88

В процентах

Элемент	С	S	P	Mn	Si	
JICMCIII		Не более				
Содержание	0.42-0,50	0.040	0.035	0,25	0.5-0.8	0.17-0.37

Таблица 1.2 - Физико-механические свойства стали 45 ГОСТ 1050-88

Состояние по-	Сече-	$\sigma_{\scriptscriptstyle T}$	$\sigma_{\scriptscriptstyle B}$	δ_5	Ψ	KCU	НВ
ставки. режим	ние,					2	
термообработки	MM	МПа	МПа	%	%	Дж/см ²	Не более
Сталь горячека-							
танная калибро-	25	245	600	16	40	34	170
ванная							
Поковка. Закалка.	100-	275	520	17	2.4	20	107
Отпуск	300	275	530	1/	34	39	197

Исходя из химического состава и механических свойств стали, делаем вывод, что параметры стали полностью соответствуют служебному назначению изготавливаемой из нее детали.

1.1.3 Классификация поверхностей детали по служебному назначению

С целью выявления поверхностей, влияющих на выполнение деталью своего служебного назначения, проведём классификацию всех поверхностей детали (рисунок 1.2), результаты сведем в таблицу 1.3.

Таблица 1.3 - Классификация поверхностей детали

N	Вид поверхностей	Номера поверхностей
1	Исполнительные	13,26
2	Основные конструкторские базы (ОКБ)	9,21,10
3	Вспомогательные конструкторские базы (ВКБ)	2,3,17,24,22,11
4	Свободные	Остальные

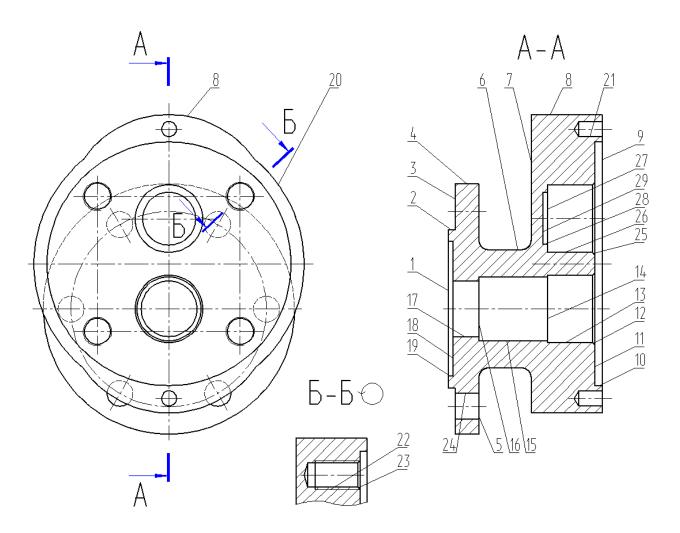


Рисунок 1.2 - Систематизация поверхностей детали «Корпус гидромотора»

1.2 Анализ технологичности конструкции детали

1.2.1 Коэф-т унификации поверхностей вычисляется по формуле:

$$K_{y} = n_{y} / \Sigma n, \qquad (1.1)$$

где n_y - число унифицированных поверхностей;

Σп - сумма всех поверхностей.

 $K_y = 1$

1.2.2 Коэф-т шероховатости поверхностей определяем по формуле:

$$K_{III} = \frac{1}{B_{cp}}, \qquad (1.2)$$

где ${\rm E}_{\rm cp}$ - среднее численное значение параметра шероховатости;

$$S_{cp} = \frac{S_{ni}}{\Sigma ni}, \qquad (1.3)$$

где Бп_і – параметр шероховатости;

 Σn_i – число поверхностей.

Подставив значения, с чертежа детали в формулу (1.3) и (1.2) получим:

$$B_{cp} = (4 \cdot 1, 6 + 1 \cdot 3, 2 + 24 \cdot 6, 3)/29 = 5,54 \text{ MKM};$$

$$K_{\text{III}} = 1/5,54 = 0,18.$$

Шероховатость поверхностей детали соответствует служебному назначению. По данному показателю деталь технологична, т.к $K_{\rm m}$ < 0,32.

1.2.3 Коэф-т точности, определяем по формуле:

$$K_T = 1 - \frac{1}{A_{cp}},$$
 (1.4)

где A_{cp} - средняя точность, рассчитывается по формуле:

$$A_{cp} = \frac{A_{ni}}{\sum n_{i}}, \qquad (1.5)$$

где A_{ni} – числ точности поверхностей;

 Σn_i — число поверхностей.

Подставим определенные значения, в формулу (1.5) и (1.4) , получим: $A_{cp} = (2\cdot 6+1\cdot 7+1\cdot 9+1\cdot 10+3\cdot 11+21\cdot 14)/29 = 12,6;$ $K_T = 1-1/12,6 = 0,92.$

 $T. \ \kappa. \ K\tau > 0,8$, то по данному показателю деталь технологична и точность поверхностей детали соответствует служебному назначению.

1.3 Анализ базового варианта техпроцесса

В этом пункте ВКР выявим узкие места базового техпроцесса, устранение которых будет содействовать достижению цели работы.

1.3.1 Технологический маршрут базового техпроцесса

Содержание операций и последовательность операций базового техпроцесса приведены в таблице 1.4.

Таблица 1.4 - Характеристика базового техпроцесса

	Операция	средства технического оснащения				
	Наименование	Оборудования	Приспособле-	Инструмент (материал	Тшт,	
№оп	операции	Оборудование	ние	режущей части)	час	
1	2	3	4	5	6	
000	Заготовительная					
005	Отрезная					
010	Токарная	16K20	Патрон 3-х ку-	Резец проходной Т5К10	1,5	
	черновая		лачковый	Резец подрезной Т5К10		
				Сверло спиральное Р6М5		
				Резец расточной Т5К10		
				Резец канавочный Т5К10		

Продолжение таблицы 1.4

1	2	3	4	5	6
015	Токарная	16K20	Патрон 3-х ку-	Резец проходной Т15К6	0,85
	чистовая		лачковый	Резец подрезной Т15К6	
				Резец расточной Т15К6	
				Резец канавочный Т15К6	
020	Слесарная				0,16
	(разметочная)				
025	Фрезерная	6P11	Тиски машин-	Фреза концевая Р6М5	0,45
			ные		
030	Сверлильная	2P135	Тиски машин-	Сверло центровочное	0,25
			ные	P6M5	
				Сверло спиральное Р6М5	
035	Сверлильная	2P135	Тиски машин-	Сверло центровочное	0,35
			ные	P6M5	
				Сверло спиральное Р6М5	
040	Слесарная	Верстак		Напильник	0,15
045	Термическая				
050	Расточная	2Е450АФ30	Приспособле-	Резец расточной Р6М5	0,45
			ние специаль-		
			ное		
055	Моечная				
060	Контрольная				

1.4 Задачи работы. Пути совершенствования техпроцесса

1.4.1 Недостатки базового ТП

Недостатки базового техпроцесса обнаруженные в результате анализа:

1. Неоптимально выбрано оборудование — низкопроизводительные универсальные станки, например 16К20, 2Р135, низкопроизводительный универсальный инструмент, большое штучное время на операциях вследствие применения универсальной оснастки с ручным зажимом;

- 2. Большие припуски под обработку (неоптимально выбрана заготовка), неоптимальные режимы резания и как следствие большое штучное время на токарных операциях. Так же увеличенное штучное время и неоптимальные режимы резания на фрезерных, сверлильных и расточных операциях.
- 4. Неоптимальная структура операций: последовательность переходов выбрана из учета единичного производства и стандартного инструмента.
- 5. Большое время тратится на слесарную операцию, где происходит снятие заусенцев по всему контуру детали и разметку отверстий и наружного контура.
- 6. Большое время контроля на контрольных операциях вследствие применения универсальных низкопроизводительных контрольных инструментов и приспособлений.

1.4.2 Задачи работы, мероприятия по совершенствованию техпроцесса

На основе проведенного анализа базового ТП, сформулируем задачи работы и пути совершенствования ТП:

- 1.Применить для условий среднесерийного производства наиболее оптимальные высокопроизводительные станки, в основном с ЧПУ или полуавтоматы, что исключит применение разметочных операций.
- 2. Спроектировать заготовку (штамповку) с минимальными припусками, рассчитанными аналитическим методом.
- 3. Оптимизировать структуру фрезерных и сверлильных переходов. Вместо фрезерной и двух сверлильных операций применим вертикально-фрезерную с ЧПУ, на которой также будем обрабатывать и отверстия и вертикально-сверлильную с ЧПУ, на всех остальных операциях максимальной концентрации переходов, снижения трудоемкости и себестоимости.
- 4. Рассчитать наиболее оптимальные режимы резания, дающие наивысшую стойкость инструмента и производительность.
- 5. Вместо ручной слесарной операции применить электрохимическую, что позволит существенно снизить штучное время.
- 6. Применить высокопроизводительный комбинированный инструмент с износостойкими покрытиями, дающий наивысшие показатели точности и произ-

водительности.

- 7. Использовать специальную и специализированную высокопроизводительную оснастку с гидро- и пневмоприводом.
 - 8. Спроектировать оснастку на сверлильную операцию.
 - 9. Спроектировать захватное устройство промышленного робота.
 - 10. Проанализировать ТП с позиции охраны труда.
- 11. Определить экономическую эффективность изменений, внесенных в техпроцесс.

Реализации поставленных задач посвящены последующие разделы данной работы.

2 Технологическа часть работы

2.1 Выбор типа производства

Тип производства определим упрощенно по [9, с. 24, табл. 31] при массе детали 2,8 кг и годовой программе выпуска Nr = 10000 шт тип производства – среднесерийное.

Учитывая, тип производства, форма организации техпроцесса поточная или переменно — поточная, оборудование - универсальное и специальное, станкиавтоматы, механизированную оснастку, специальный режущий и мерительный инструмент, оборудование размещать будем по ходу технологического процесса.

2.2 Выбор и проектирование заготовки

2.2.1 Выбор вариантов проектирования исходной заготовки

Учитывая марку материала детали, в качестве заготовки может принять штамповку или прокат.

Определим параметры исходных заготовок.

Масса штамповки $M_{\rm m}$, кг, ориентировочно определим по формуле [8, c. 23]:

$$\mathbf{M}_{\mathbf{II}} = \mathbf{M}_{\mathbf{\pi}} \cdot \mathbf{K}_{\mathbf{p}},\tag{2.1}$$

где $M_{\scriptscriptstyle \rm A}$ – масса детали, кг;

 K_p – расчетный коэф-т, зависящий от формы детали и устанавливаемый по [8, c. 23], принимаем K_p = 1,8.

Подставим имеющиеся данные в формулу (2.1), получим: $M_{\text{iii}} = 2.80 \cdot 1.8 = 5.04 \; \text{кг}.$

По ГОСТ 7505-89 [8] определим основные параметры заготовки:

- штамповочное оборудование: КГШП;
- нагрев заготовки: индукционный;
- класс точности Т3 [8, с.28];
- группа стали M1 [8, с.8];
- степень сложности C3 [8, c. 29].

Массу заготовки из определяем проката M_{np} , кг, по формуле:

$$M_{np} = V \cdot \rho , \qquad (2.2)$$

где V – объем проката, мм³;

 γ - плотность стали, кг/мм³.

Форма заготовки из сортового проката для детали типа тела вращения, представляет собой цилиндр, с диаметром d_{np} , мм и длиной l_{np} , мм, определяемыми по формулам [10, с. 23]:

$$d_{np} = d_{\pi}^{\text{Max}} \cdot 1,05$$
, (2.3)

$$l_{np} = l_{\mu}^{\text{Max}} \cdot 1,05 \tag{2.4}$$

где $d_{_{\rm J}}^{^{\rm Max}}$ – наибольший диаметр детали, мм;

 1_{π}^{max} — наибольшая длина детали, мм.

Подставим исходные данные в формулу (2.3) и (2.4), получим:

 $d_{np} = 135 \cdot 1,05 = 141.8 \text{ MM}.$

 $l_{np} = 65 \cdot 1,05 = 68.3 \text{ mm}.$

Принимаем стандартное большее значение $d_{np} = 150$ мм и $1_{np} = 68.3$ мм.

Объем цилиндрических элементов заготовок V, mm^3 , определяется по формуле [10, c. 24]:

$$V = \pi \cdot d^2 \cdot 1 / 4, \tag{2.5}$$

где d- диаметр, мм и l-длина, мм., каждого элемента.

Произведем расчет объема заготовки, подставив определенные значения в формулу (2.5):

$$V = 3,14 \cdot 150^2 \cdot 68.3/4 = 1206349 \text{ mm}^3.$$

Тогда массу заготовки из круглого проката, определим по формуле (2.2): $M_{\rm np} = 1206349 \cdot 7,85 \cdot 10^{-6} = 9.47 \ \rm kr.$

По рассчитанным данным выбираем прокат обычной точности по ГОСТ 2590-2006, принимаем: Круг $\frac{150-B-\Gamma OCT\ 2590-2006}{45-\Gamma OCT\ 1050-88}.$

2.2.2 Технико-экономическое обоснование оптимального варианта заготовки

На основании экономического расчета определим какой из методов получения заготовки будет оптимальным. За критерий оптимальности примем: минимальную величину стоимости изготовления детали $C_{д}$, руб, которая определяется по формуле [10, c. 24]:

$$C_{\pi} = C_3 + C_{\text{MO}} - C_{\text{OTX}},$$
 (2.6)

где C_3 – стоимость исходной заготовки, руб;

 $C_{\text{мо}}$ – стоимость последующей механической обработки, руб;

 $C_{\text{отх}}$ – стоимость отходов при мехобработки, руб.

2.2.2.1 Вариант горячей штамповки

Стоимость заготовки определяется определяется по формуле [10, с. 24]:

$$C_3 = C_6 \cdot M_{III} \cdot K_T \cdot K_{CII} \cdot K_B \cdot K_M \cdot K_{II}, \tag{2.7}$$

где C_{δ} – базовая стоимость 1 кг заготовки, руб/кг; C_{δ} = 11,2 руб/кг [10, с. 23]

 M_{III} – ориентировочная масса штамповки, кг;

 $K_{\scriptscriptstyle T}$ – коэф-т, зависящий от класса точности штамповки, для класса точности $T3-K_{\scriptscriptstyle T}=1.0$ [10, с. 24];

 K_{cn} — коэф-т, зависящий от степени сложности штамповки, для степени сложности C3 - K_{cn} = 1.0 [10, c. 24];

 $K_{\scriptscriptstyle B}-$ коэф-т, учитывающий массу заготовки, $K_{\scriptscriptstyle B}=0.87~$ [10, с. 24];

 K_{M} – коэф-т, зависящий от материала, для стали 45 - K_{M} = 1 [10, c. 24]

 K_{π} — коэф-т, учитывающий серийность производства, для средне-серийного производства K_{π} = 1,0 [10, c. 24].

Подставим определенныезначения коэф-тов в формулу (2.7), получим: $C_3 = 11.2 \cdot 5.04 \cdot 1.0 \cdot 1 \cdot 0.87 \cdot 1 \cdot 1.0 = 49.11$ руб.

Стоимость механической обработки штамповки $C_{\text{мо}}$, руб, определяется по формуле:

$$C_{MO} = (M_{III} - M_{J}) \cdot C_{yJ},$$
 (2.8)

где $C_{y_{\text{д}}}$ – удельные затраты на съем 1 кг материала, руб/кг.

Удельные затраты при механической обработке резанием $C_{yд}$, руб, могут быть определены по формуле:

$$C_{v\pi} = C_c + E_{H} \cdot C_{\kappa}, \tag{2.9}$$

где C_c – текущие затраты, C_c = 14,8 руб/кг;

 C_{κ} – капитальные затраты, C_{κ} = 32,5 руб/кг [10, с. 25];

 $E_{\scriptscriptstyle H}$ – нормативный коэф-т эффективности капитальных вложений

(E = 0,1...0,2), для машиностроения принимает $E_{H} = 0,16$.

Тогда: $C_{\text{мо}} = (5.04-2.80) \cdot (14,8+0,16\cdot32,5) = 44.80 \text{ руб}$.

Стоимость отходов $C_{\text{отх}}$, руб, является возвратной величиной и определяется по формуле:

$$C_{\text{otx}} = (M_{\text{III}} - M_{\text{II}}) \cdot \coprod_{\text{otx}}, \tag{2.10}$$

где $\coprod_{\text{отх}}$ — цена отходов (стружки), принимаем $\coprod_{\text{отх}}$ = 0.15 руб/кг [10, с. 25].

Тогда, вычислим $C_{\text{отх}}$ и C_{π} подставив значения в формулы (2.10) и (2.6): $C_{\text{отх}} = (5.04\text{-}2.80)\cdot 0.15 = 0.34 \text{ руб}.$

 $C_{\pi} = 49.11 + 44.80 - 0.34 = 93.57$ py6.

2.2.2.1 Стоимость заготовки полученной из проката

Стоимость заготовки из сортового проката определяется по формуле [10, с. 26]:

$$C_{np} = C_{mnp} \cdot M_{np} + C_{o3},$$
 (2.11)

где $C_{\text{мпр}}$ — стоимость материала 1 кг проката в руб/кг; $C_{\text{мпр}}$ = 8 руб/кг $C_{\text{оз}}$ — стоимость отрезки заготовки из проката, руб.

$$C_{03} = \frac{C_{113} \cdot T_{1117}}{60} , \qquad (2.12)$$

где $C_{\text{пз}}$ – приведенные затраты на рабочем месте, руб/ч; $C_{\text{пз}}$ = 30,2 руб/ч [10, с. 26]; $C_{\text{оз}}$ – стоимость отрезки заготовки из проката, руб.

Ориентировочное штучное время $T_{\text{шт}}$, мин, определяем по формуле [10, с. 26]:

$$T_{\text{IIIT}} = T_{\text{o}} \cdot \varphi_{\text{K}} \,, \tag{2.13}$$

где T_{o} – основное технологическое время, мин;

 ϕ_{κ} – коэф-т, учитывающий тип производства и вид оборудования.

Для расчетов на этапе выбора заготовки можно принять ϕ_{κ} = 1,5, а основное время для отрезных станков T_{o} , мин, определяется по формуле [10, c. 27]:

$$T_o = 0.19 \cdot d_{mp}^{2} \cdot 10^{-3}, \tag{2.14}$$

где d_{np} – диаметр проката, мм.

Тогда, подставив данные в формулы (2.14), (2.13) и (2.12), получим:

$$T_o = 0.19 \cdot 150^2 \cdot 10^{-3} = 4.28$$
 мин.

$$T_{\text{иит}} = 4.28 \cdot 1,5 = 6.41$$
 мин.

$$C_{03} = 30.2 \cdot 6.41/60 = 3.23$$
 pyб.

Подставим определенные данные в формулы (2.11), получим:

$$C_{np} = 8.9.47 + 3.23 = 78.99 \text{ py6}.$$

Стоимость механической обработки составит:

$$C_{MO} = (9.47 - 2.80) \cdot (14.8 + 0.16 \cdot 32.5) = 133.40 \text{ py6}.$$

Стоимость отходов, определяем по формуле (2.10):

$$C_{\text{otx}} = (9.47 - 2.80) \cdot 0.15 = 1.00 \text{ py6}.$$

Минимальная величина стоимости изготовления детали $C_{\scriptscriptstyle \rm I}$ составит:

$$C_{\pi} = 78.99 + 133.40 - 1.00 = 211.38 \text{ pyb.}$$

2.2.3 Сравнение вариантов исходных заготовок

Коэф-т использования материала $K_{\scriptscriptstyle \text{\tiny HM}}$ определяется по формуле [10, с. 28]:

$$K_{\text{\tiny MM}} = M_{\text{\tiny M}} / M_{\text{\tiny 3}} \tag{2.15}$$

Тогда, подставив данные в формулу (2.15):

для штамповки: $K_{\text{им}} = 2.80/5.04 = 0.56;$ для проката: $K_{\text{им}} = 2.80/9.47 = 0.30.$

Поэтому принимаем заготовку - штамповку

Годовой экономический эффект, 9_{r_0} руб, определяем по формуле:

$$\mathfrak{I}_{r} = (C_{\pi \, np} - C_{\pi \, mr}) \cdot N_{r,} \tag{2.16}$$

где $N_{\rm r}$ - годовая программа выпуска, $N_{\rm r}$ = 10000 шт/год.

Тогда: $\Theta_{\Gamma} = (211.38-93.57) \cdot 10000 = 1178088$ руб.

2.2.4 Проектирование и расчет штампованной заготовки

Основные параметры заготовки принимаем по [8]:

Штамповочное оборудование: КГШП.

Нагрев заготовки: индукционный.

Класс точности – Т3 [8, с.28].

Группа стали – М1 [8, с.8].

Степень сложности – С3 [8, с. 29].

Конфигурация поверхности разъема штампа - П (плоская) [8, с.8].

Исходный индекс- 11 [8, с.10].

Припуски и допуски на заготовку принимаем по [8, с. 12-17].

Штамповочный уклон составляет не более 5° , радиусы закругления наружных углов R3,0 мм, величина остаточного облоя 0,8 мм, смещение по разъему штампа 0,6 мм [8, с. 18-20].

Величина заусенца 3,0 мм, шероховатость поверхности заготовки — Ra 40 мкм [8, с. 21].

Для определения объема разобьем заготовку на элементарные части, радиусами, фасками, штамповочными уклонами пренебрегаем.

Объем цилиндрических элементов заготовок определяется по формуле (2.5): $V = 3,14/4 \cdot (70,2^2 \cdot 3 + 109,2^2 \cdot 32 + 117,2^2 \cdot 33,2 - 20,1^2 \cdot 20 - 53,8^2 \cdot 2 - 25,2^2 \cdot 30 -$

 $-99.6^2 \cdot 3 + (91.2^2 - 78.8^2) \cdot 33.2 \cdot 0.44) = 644400 \text{ mm}^3.$

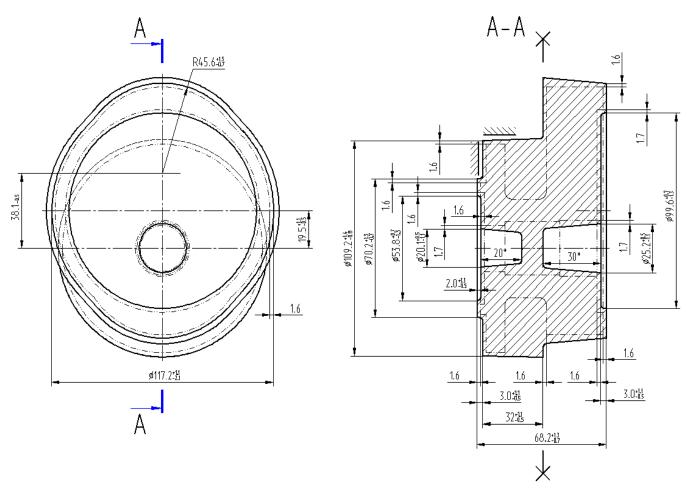


Рисунок 2.1 – Эскиз заготовки

Масса штамповки M_3 , кг определяется по формуле (2.2): $M_3 = 644400 \cdot 7,85 \cdot 10^{-6} = 5,05 \ \text{кг}.$

Коэф-т использования материала на штампованную заготовку уточняем по формуле (2.15):

KИM = 2,80/5,05 = 0,55.

2.3 Выбор технологических баз. Технологический маршрут и план обработки

2.3.1 Разработка схем базирования

В качестве баз при токарных операциях при обработке возможно использовать наружную поверхность 4 и торец пов. 3 и отв., пов. 13 и торец пов. 9 для обработки правого и левого конца соответственно.

При фрезерной обработке правого конца базами являются пов. 4 и торец пов. 3, при обработке левого конца – отв., пов. 13,26 и торец 11.

При координатно-шлифовальной операции базами являются пов. 4, торец 3, с предварительной угловой центровкой по отв. 26.

2.3.2 Выбор методов обработки поверхностей

Последовательность определения маршрута обработки поверхности:

- 1.Определяем способ и вид окончательной обработки каждой поверхности детали по [5] и [10, с. 32-34, табл. 5.17-5.19]
- 2. Назначаем промежуточные способы виды обработки. Определяем наиболее выгодный по критерию наименьшей трудоемкости технологический маршрут каждой из поверхностей [10, с. 32-34, табл. 5.17-5.19].
- 3.Определяем коэф-т трудоемкости на основании [10, с. 32-34, табл. 5.17-5.19].

Результаты выбора методов обработки корпуса приведены в таблице 2.1, обозначения приведенные в таблице:

Тчер - обтачивание черновое, Тчист - обтачивание чистовое,

Рчерн - растачивание черновое, Рчист - растачивание чистовое,

Шчист - шлифование чистовое, С - сверление, ТО – термообработка,

Рез - резьбонарезание, Фчист - фрезерование чистовое,

Таблица 2.1- Методы обработки поверхностей

		Точность поверхно-					охно-				
						сти		KM			
Номер поверхности	Вид поверхности	Операцио размер		Раз ров,		Фор мы	Рас по- ло- же- ния	Шероховатость Ra, мкм	Твердость НКС	Технологический маршрут	Коэф-т грудоемкости
I		d	1	d	1	Допуск, мкм	Допуск, мкм	≀odə∏	T		Ţ
1	Плоск	67/57	5	14	14	-	-	6,3	240	Тчер(13)+Тчист(10)+ТО	2,2
2	Цил	67 _{-0,2}	3	11	14	-	-	6,3	240	Тчер(13)+Тчист(10)+ТО	2,2
3	Плоск	106/67	19,5	14	14	-	-	6,3	240	Тчер(13)+Тчист(10)+ТО	2,2
4	Цил	106	10	14	14	-	-	6,3	240	Тчер(13)+Тчист(10)+ТО	2,2
5	Плоск	106/50	28	14	14	-	-	6,3	240	Тчер(13)+Тчист(10)+ТО	2,2
6	Цил	50	22	14	14	-	-	6,3	240	Тчер(13)+Тчист(10)+ТО	2,2
7	Плоск	126.1/50	57,1	14	14	-	-	6,3	240	Тчер(13)+Тчист(10)+ТО	2,2
8	Цил	R44	30	14	14	-	-	6,3	240	Фчист(13)+ТО	1,2
9	Плоск	126.1/103	11,5	14	14	-	-	6,3	240	Тчер(13)+Тчист(10)+ТО	2,2
10	Цил	103 ^{+0,1}	3	9	14	-	-	3,2	240	Рчер(13)+Рчист(10)+ТО+Шчис т(9)	5,2
11	Плоск	103/28,57	56,2 6	14	14	-	-	6,3	240	Рчер(14)+Рчист(11)+ТО	2,4
12	Конич	1x45°	1	14	14	-	-	6,3	240	Рчист(11)+ТО	1,4
13	Цил	28,575js6	20	6	14	-	-	1,6	240	Рчер(13)+Рчист(10)+ТО+Шчис	5,2
										т(б)	
14	Плоск	28,57/27	0,79	14	14	-	-	6,3	240	Рчер(13)+Рчист(10)+ТО	2,4
15	Цил	27	29	14	14	-	-	6,3	240	С(14)+Рчер(13)+Рчист(10)+ТО	3,6
16	Плоск	23,5/27	1,75	14	14	-	-	6,3	240	Рчер(13)+Рчист(10)+ТО	2,4
17	Цил	23,5 ^{+0,1}	11	10	14	-	-	1,6	240	Рчер(13)+Рчист(10)+ТО+Шчис т(9)	5,2
18	Плоск	57/23,5	16,7 5	14	14	-	-	6,3	240	Рчер(14)+Рчист(11)+ТО	2,4
19	Цил	57	2	14	14	-	-	6,3	240	Рчер(13)+Рчист(10)+ТО	2,4
20	Цил	114	30	14	14	-	-	6,3	240	Фчист(13)+ТО	1,2
21	Цил	6,35 ^{+0,015}	10	7	14	-	-	1,6	240	С(13)+Рчист(10)+ТО+Шчист(7	4,8
22	Резьб	M12	22	7H	14	_	_	6,3	240	C(13)+Pe ₃ (7H)+TO	2,2
23	Конич	1x45°	1	14	14	_	-	6,3	240	C(13)+TO	1,2
24	Цил	11	10	14	14	_	_	6,3	240	C(13)+TO	1,2
25	Конич	1x45°	1	14	14	_	_	6,3	240	Рчист(10)+ТО	1,4
26	Цил	28,575js6	20	6	14	-	-	1,6	240	С(14)+Рчер(13)+Рчист(10)+ТО +Шчист(6)	6,4
27	Плоск	28,57/22	3,28	14	14	_	_	6,3	240	С(14)+Рчер(13)+Рчист(11)+ТО	3,6
28	Цил	22	2	14	14	_	_	6,3	240	С(14)+Рчер(13)+Рчист(11)+ТО	3,6
29	Плоск	22	22	14	14	_	_	6,3	240	С(14)+Рчер(13)+Рчист(11)+ТО	3,6
	11,1001			1 1	_ T		<u> </u>	5,5	2.0	(11) 1 top(15) 1 mor(11) 10	5,5

2.3.3 Разработка технологического маршрута изготовления детали

Токарная черновая и чистовая обработка будет производиться на токарновинторезных станках с ЧПУ.

Фрезерную и сверлильную обработку проводим на за две операции на многоцелевых вертикальных станке с ЧПУ 400V, производства ОАО «Стерлитамак-М.Т.Е.». Станок высокой точности, производительности, частота вращения шпинделя до 8000 мин⁻¹.

Альтернативными вариантами данной операции являются вертикальнофрезерная операция на станке типа 6Р11МФ3-1 и вертикально-сверлильная на станке 2Р135Ф2-1. Производительность данных станков гораздо ниже, точность позиционирования меньше. За счет гораздо меньшей максимальной частоты вращения шпинделя невозможно осуществлять высокоскоростную обработку.

На слесарной операции производится удаление заусенцев электрохимическим методом. Альтернативным вариантом является удаление заусенцев вручную, но этот метод менее эффективен из-за гораздо большего штучного времени и меньшего качества.

Координатно-шлифовальная операция выполняется на станке 3284СФ4, что позволяет произвести обработку всех поверхностей за один установ.

Технологический маршрут обработки заносим в таблицу 2.2., с указанием наименования операции, оборудования и содержания операции.

Mr. II

Таблица 2.2- Технологический маршрут обработки корпуса гидромотора

<u>№</u> ОП	Наименование операции	Оборудование	Содержание операции			
1	2	2 3 4				
000	Заготовительная	КГШП	Штамповать заготовку			
005	Токарная	Токарный с ЧПУ	Установить, снять заготовку			
	(черновая)	SAMAT 135 NC	Точить поверхность 9 начерно			
			Сверлить отв. 15 начерно			
			Расточить отв. 12-17 начерно			

Продолжение таблицы 2.2

1	2	3	4
010	Токарная	Токарный с ЧПУ	Установить, снять заготовку
	(черновая)	SAMAT 135 NC	Точить канавку, поверхности 5,6,7 начер-
			но
			Точить поверхности 1,2,3,4 начерно
			Расточить отв. 18,19 начерно
015	Токарная	Токарный с ЧПУ	Установить, снять заготовку
	(чистовая)	SAMAT 135 NC	Точить поверхность 9 начисто
			Расточить отв. 12-17 начисто
020	Токарная	Токарный с ЧПУ	Установить, снять заготовку
	(чистовая)	SAMAT 135 NC	Точить канавку, поверхности 5,6,7начисто
			Точить поверхности 1,2,3,4 начисто
			Расточить отв. 18,19 начисто
025	Фрезерная	Многоцелевой верти-	Установить, снять заготовку
		кальный станок с	Фрезеровать пов. 8,20 начисто
		ЧПУ 400V	Расточить отв. 10,11 начерно
			Расточить отв. 10,11 начисто
			Сверлить отв. 26
			Расточить отв. 26,27,28,29 начерно
			Расточить отв. 26,27,28,29 начерно
			Расточить фаску 25 начисто
			Центровать отв. 21
			Сверлить отв. 21
			Расточить отв. 21 начисто
			Сверлить отв. 22 с фаской 23
			Нарезать резьбу в отв. 22
030	Сверлильная	Многоцелевой верти-	Установить, снять заготовку
		кальный станок с	Сверлить отв. 24
		ЧПУ 400V	
035	Слесарная	Электрохимический	Электрохимическое снятие заусенцев
		станок 4407	
040	Моечная	Камерная моечная	Промыть, обдуть горячим воздухом
		машина	
045	Контрольная	Контрольный стол	Предварительно контролировать основ-
			ные параметры
050	Термическая		Закалка, низкий отпуск

Продолжение таблицы 2.2

1	2	3	4			
055	Координатно-	Координатно-	Установить, снять заготовку			
	шлифовальная	шлифовальный станок	Шлифовать отв. 10 начисто			
		с ЧПУ 3284СФ4	Шлифовать отв. 17,13,26 начисто			
			Шлифовать отв. 21 начисто			
060	Моечная	Камерная моечная	Промыть, обдуть горячим воздухом			
		машина				
065	Контрольная		Окончательно контролировать основные			
			параметры			

2.3.4 План обработки детали

Произведем разработку план обработки детали "Корпус гидромотора", в котором воспроизводим графическое содержание технологического процесса изготовления детали.

План обработки детали "Корпус гидромотора" представлен в графической части данной работы.

2.4 Выбор средств технологического оснащения

Правильно подобранные оборудование, приспособления и инструмент, гарантия выполнения требований предъявляемых к качеству детали и снижение затрат при ее изготовлении.

Результаты выбора представляем в таблице 2.3.

Таблица 2.3 - Выбор оборудования и технологической оснастки

	Наимено-		Технологическая оснастка					
№ оп.	вание операции	Оборудова- ние	Станочное приспособле- ние	Режущий инструмент	Контрольно- измерительные средства			
1	2	3	4	5	6			
005 010	Токарная (черновая)	Токарный с ЧПУ SAMAT 135 NC	Патрон токарный 3-х кулачковый ГОСТ 2675-80	Резец токарный проходной сборный с механическим креплением твердосплавных пластин. Пластина 3х гранная, Т5К10 φ=97°, φ ₁ =8°, λ=0 α=11° h=25 b=25 L=125 ОСТ 2И.101-83 Сверло спиральное с коническим хвостовиком Ø24 ГОСТ 10903-77 Р6М5К5 Резец токарный расточной сборный с механическим креплением твердосплавных пластин. Пластина ромбическая, Т5К10 φ=110°, λ=0 α=11° h=16 b=16 L=125 ОСТ 2И.101-83 Резец токарный канавочный сборный с механическим креплением твердосплавных пластин. Пластина канавочный сборный с механическим креплением твердосплавных пластин. Пластина канавочная, Т5К10 В=10 φ=90°, h=25 b=25 L=125 ОСТ 2И.101-83	Калибр-скоба ГОСТ 18355-73 Шаблон ГОСТ 2534-79 Калибр-пробка ГОСТ14827-69			
015 020	Токарная (чистовая)	Токарный с ЧПУ SAMAT 135 NC	Патрон токарный 3-х кулачковый ГОСТ 2675-80	Резец токарный проходной сборный с механическим креплением твердосплавных пластин. Пластина ромбическая, Т15К6 φ =93°, φ_1 =27°, λ = -2° α =11° h=25 b=25 L=125 OCT 2И.101-83 Резец токарный расточной сборный с механическим креплением твердосплавных пластин. Пластина 3х гранная, Т15К6 φ =110°, λ =0 α =11° h=16 b=16 L=125 OCT 2И.101-83 Резец токарный канавочный сборный с механическим креплением твердосплавных пластин. Пластина канавочная,	Калибр-скоба ГОСТ 18355-73 Шаблон ГОСТ 2534-79 Калибр-пробка ГОСТ14827-69			

Продолжение таблицы 2.3

1	2	3	4	5	6
				T15K6 B=10 φ=90°, h=25 b=25 L=125 OCT 2H.101-83	
025	Фрезерная	Многоцелевой вертикальный станок с ЧПУ 400V	Приспособление специальное с пневмоприводом ГОСТ 12195-66	Фреза концевая с коническим хвостовиком Ø20 Z=6 P6M5K5 ГОСТ 17026-71 Сверло спиральное с коническим хвостовиком Ø25 ГОСТ 10903-77 P6M5K5 Сверло центровочное Ø4 тип А ГОСТ 14952-75 P6M5 K5 Сверло спиральное с цилиндрическим хвостовиком Ø5,5 средней серии ГОСТ 10902-77 Резец расточной Ø6,2. Пластина Т15K6. Борштанга расточная Ø52. Пластины Т5К10 Борштанга расточная Ø52. Пластины Т15K6 Сверло спиральное комбинированное Ø11 ОСТ 2И21-2-76 Р6М5К5 Метчик машинный М12 Р6М5К5 ГОСТ 3266-81	Шаблон ГОСТ 2534-79 Калибр-пробка ГОСТ14827-69
030	Сверлиль- ная	Многоцелевой вертикальный станок с ЧПУ 400V	Приспособление специальное с пневмоприводом ГОСТ 12195-66	Сверло спиральное с коническим хвостовиком Ø11 ГОСТ 10903-77 Р6М5К5	Шаблон ГОСТ 2534-79 Калибр-пробка ГОСТ14827-69
035	Слесарная	Электрохи- мический станок 4407			
040 060	Моечная	Камерная мо-			
055	Коорди- натно- шлифо- вальная	Координатно- шлифоваль- ный станок с ЧПУ 3284СФ4	Приспособление специальное самощентрирующее с пневмоприводом ГОСТ 12195-66	Шлифовальный круг 5 5х15х2; 5 20х10х8 91A F90 L 9 V A 35 м/с 2 кл. ГОСТ Р 52781-2007	Калибр-пробка ГОСТ 14807-69 Шаблон ГОСТ 2534-79 Приспособление мерительное с индикатором

2.5 Разработка технологических операций

2.5.1 Расчет промежуточных припусков и операционных размеров

2.5.1.1 Расчет промежуточных припусков аналитическим методом

Рассчитаем припуски на наиболее точную цилиндрическую поверхность-посадочное отверстие $\emptyset 103 H9^{(+0,1)}$

Последовательность обработки данной поверхности: Растачивание черновое (токарный станок с ЧПУ, обработка в 3-х кулачковом патроне) - Растачивание чистовое (токарный станок с ЧПУ, обработка в 3-х кулачковом патроне) — Шлифование (3284СФ4, в приспособлении).

Произведем расчет припусков по переходам:

Данные исходных значений допусков, элементов припуска и расчетов припуска приведены в таблице 2.4

Таблица 2.4- Расчет припуска

Размеры в миллиметрах

№ пер	Техноло- гический переход	Элементы припускам			2Z	Опе- рац до-	Предельные размеры		Предельные припуски		
		Rz ⁱ⁻¹	h ⁱ⁻¹	$\Delta^{ ext{i-1}}$	$\epsilon_{ycr}^{ i-1}$	min	пуск Td/IT	D ⁱ max	D ⁱ min	2Z max	2Z min
1	Штампо- вать	0.160	0.200	0.607	-	-	1.6 T3	100.295	98.695	-	-
2	Расточить начерно	0.050	0.040	0.036	0.440	2.220	0.54 H13	102.515	101.975	3.280	2.220
3	Расточить начисто	0.025	0.025	0.024	0.090	0.374	0.14 H10	102.889	102.749	0.774	0.374
4	Шлифо- вать начисто	0.010	0.015	0.012	0.050	0.211	0.10 H9	103.100	103.000	0.251	0.211

Элементы припуска - Rz и h назначаем по таблицам [5, с. 66] и [9, с. 69]:

Определим элементы припуска Δ_0 и $\epsilon_{\text{vct.}}$

Суммарные отклонения Δ_{o_1} мм, определяется по формуле [5, c. 65]:

$$\Delta_{\rm o} = \sqrt{\Delta_{\rm ne\phi}^2 + \Delta_{\rm skc}^2} \,, \tag{2.17}$$

где $\Delta_{\rm деф}$ – деформация, мм;

 $\Delta_{\text{экс}}$ – эксцентричность отверстий, мм.

Погрешность деформации $\Delta_{\text{деф.}}$ мм определяется по формуле [5, c. 65]:

$$\Delta_{\text{деф}} = \Delta_{\text{K}} \cdot L = 0.001 \cdot 65 = 0.065 \text{ mm},$$
 (2.18)

где L - расстояние до сечения определения погрешности, мм;

 Δ_{κ} – удельное коробление, мкм/мм.

Величина $\Delta_{\text{экс}}$, мм, определяется по формуле [5, c. 65]:

$$\Delta_{9KC} = 0.25 \sqrt{\delta_3^2 + 1} \,, \tag{2.19}$$

где δ_3 – допуск, мм, δ_3 = 2.2 мм.

Подставив данные в формулу (2.19), получим:

$$\Delta_{\text{3KC}} = 0.25 \sqrt{2.2^2 + 1} = 0.604 \text{ mm}.$$

Суммарное отклонение расположения, определяем по формуле (2.17):

$$\Delta_o = \sqrt{0.65^2 + 0.604^2} = 0.607 \text{ mm}$$

Погрешность $\varepsilon_{\text{vcr1}} = 0.440$ мм [5, с. 75];

 $\varepsilon_{yct2} = 0.090 \text{ mm} [5, c. 75];$

 $\varepsilon_{yct3} = 0.050$ мкм [5, с. 75].

Остаточное суммарное расположение заготовки после черновой обработки

определяется по формуле:

$$\Delta_{\text{oct}} = K_{\text{y}} \cdot \Delta_{\text{o}}, \tag{2.20}$$

где Ку- коэф-т уточнения:

-для перехода 2 $K_y = 0.06$;

-для перехода 3 $K_v = 0.04$;

-для перехода 4 $K_v = 0.02$.

Тогда, определим $\Delta_{\text{ост}}$ по формуле (2.20), получим:

 $\Delta_2 = 0.607 \cdot 0.06 = 0.036$ MM;

 $\Delta_3 = 0.607 \cdot 0.04 = 0.024$ MM;

 $\Delta_4 = 0.607 \cdot 0.02 = 0.012$ mm.

Минимальный припуск на черновую обработку определяем по формуле [10, с. 48]:

$$2Z_{min} = 2(R_z + h + \sqrt{\Delta_{i-1}^2 + \epsilon_{yi}^2})$$
 (2.21)

$$2Z_{\text{min p, 4eph}} = 2 \cdot (0.160 + 0.200 + \sqrt{0.607^2 + 0.440^2}) = 2.220 \text{ mm};$$

Минимальный припуск на чистовые операции

$$2Z_{\text{min p.чист}} = 2 \cdot (0.050 + 0.040 + \sqrt{0.036^2 + 0.090^2} \,) = 0.374 \text{ mm};$$

$$2Z_{min\ III.} = 2 \cdot (0.025 + 0.025 + \sqrt{0.024^2 + 0.050^2}) = 0.211\ \text{mm}.$$

Промежуточные расчетные размеры по обрабатываемым поверхностям: $D^{^{i-1}}_{max}$, мм и $D^{^{i}}_{min}$, мм определяется по формулам [10, с. 48]:

$$D^{i-1}_{max} = D^{i}_{max} - 2Z_{min}$$
 (2.22)

 $D_{\text{max III.}} = 103.100 \text{ MM};$

 $D_{\text{max p.чист}} = 103.100 - 0.211 = 102.889 \text{ mm};$

 $D_{\text{max p.чeph}} = 102.889 - 0.374 = 102.515 \text{ mm};$

 $D_{\text{max 3аг.}} = 102.515 - 2.220 = 100.295$ мм.

$$D^{i}_{min} = D^{i}_{max} - Td^{i}$$

$$(2.23)$$

 $D_{\text{min III.}} = 103.100 - 0.100 = 103.000 \text{ MM};$

 $D_{\text{min p.чист}} = 102.889 - 0.140 = 102.749 \text{ MM};$

 $D_{\text{min p.черн}} = 102.515 - 0.540 = 101.975 \text{ mm};$

 $D_{\text{min 3ar}} = 100.295 - 1.600 = 98.695 \text{ MM}.$

Максимальные припуски $2Z_{max}$, мм, определяем по формуле [10, с. 49]:

$$2Z_{\text{max}} = D^{i-1}_{\text{min}} - D^{i}_{\text{min}}$$
 (2.24)

Подставив значения в формулу (2.12), получим:

 $2Z_{\text{max III.}} = 103.000 - 102.749 = 0.251 \text{ mm};$

 $2Z_{\text{max p.чист}} = 102.749 - 101.975 = 0.774 \text{ mm};$

 $2Z_{\text{max p.черн}} = 101.975-98.695 = 3.280 \text{ MM}.$

Величину минимальных припусков $2Z_{min}$, мм, определяем по формуле [10, c. 49]:

$$2Z_{min} = D^{i-1}_{max} - D^{i}_{max}$$
 (2.25)

 $2Z_{min \text{ III.}} = 103.100\text{-}102.889 = 0.211 \text{ mm};$

 $2Z_{min p.чист} = 102.889-102.515 = 0.374 \text{ mm};$

 $2Z_{\text{min p.чeph}} = 102.515-100.295 = 2.220 \text{ MM}.$

Проверка результатов расчёта производится по формуле из условия:

$$2Z_{\text{max}}^{i} - 2Z_{\text{min}}^{i} = TD^{i-1} - TD^{i}$$
 (2.26)

$$2Z_{\text{max}}^{4}$$
 - $2Z_{\text{min}}^{4}$ = 0.251-0.211 = 0.040 mm
 TD_{i}^{i} - $TD_{\text{i}}^{\text{i-1}}$ = 0.140-0.100 = 0.040 mm

$$2Z_{\text{max}}^4$$
 - $2Z_{\text{min}}^4 = TD^i + TD^{i-1} = 0.040$ мм — условие проверки выполнено.

Значит расчёт припусков выполнен правильно.

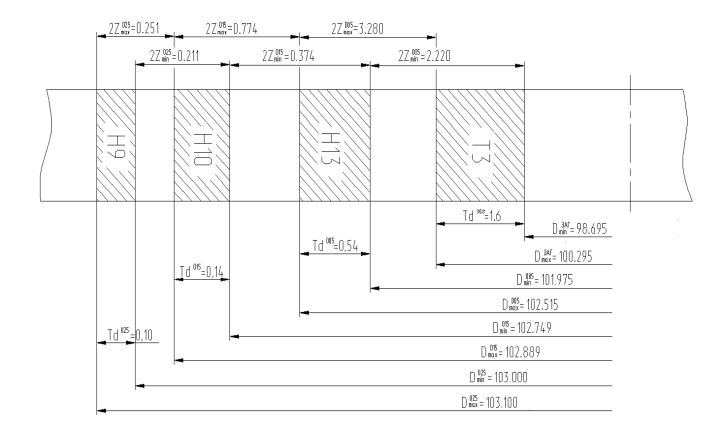


Рисунок 2.2 — Схема расположения припусков, допусков и операционных размеров на $\varnothing 103 \mathrm{H} 9^{(+0,1)}$

2.5.1.2 Расчет промежуточных припусков табличным методом

Произведем расчет промежуточных припусков табличным методом по методике изложенной в [12, с. 191].

Результаты расчетов припусков приведены в таблице 2.5.

Таблица 2.5- Припуски на обработку поверхностей корпуса гидромотора

№ оп	Наименование оп.	№ обрабатываемых поверхностей	Припуск на сторону, мм
005	Токарная (черновая)	9	1,2
		13,14,15,16,17	2,0max
010	Токарная (черновая)	5,6,7	30max
		1,2,3,4	1,2
		1,19	1,2
015	Токарная (чистовая)	12-17	0,4
		9	0,4
020	Токарная (чистовая)	5,6,7	0,4
		1,2,3,4	0,4
		1,19	0,4
055	Координатно-	17,13,26	0,15
	шлифовальная	21	0,08

2.5.2 Расчет режимов резания аналитическим методом

Расчет режимов резания будем производить аналитическим методом на 015 токарную операцию.

2.5.2.1 Исходные данные

Деталь- корпус гидромотора

Материал- сталь 45 ГОСТ 1050-88 $\sigma_{\scriptscriptstyle B} = 530 \ \text{М}$ Па

Заготовка- штамповка

Приспособление- патрон 3-х кулачковый самоцентрирующий

Жесткость – средняя

2.5.2.2 Структура операции (последовательность переходов)

Оп 015 Токарная (чистовая)

Переход 1: Точить поверхности, выдерж. разм. 62,4±0,06

Переход 2: Расточить отв., выдерж. разм. Ø23,2 $^{+0,1}$; Ø27 $^{+0,1}$; Ø28,28 $^{+0,084}$; 45°; 10,4±0,04; 39,4±0,05; 58,25±0,06; 62,4±0,06

2.5.2.3 Выбор режущих инструментов

Переход 1: Резец проходной. Пластина 3х гранная, Т15К6 ϕ =93°, ϕ_1 =-27°, λ =-2 α =11° [13, c. 128]

Переход 2: Резец расточной. Пластина ромбическая, T15K6. ϕ =110°, λ =0, α =11°, h=16 b=16 L=125 [13, c. 132]

2.5.2.4 Выбор оборудования

Станок токарный- Токарный с ЧПУ SAMAT 135 NC

2.5.2.5 Расчет режимов резания

2.5.2.5.1 Глубина резания t, мм

Переход 1: t = 0.4 мм

Переход 2: t = 0,4 мм

2.5.2.5.2 Подача S, мм/об

Переход 1: S = 0.25 мм/об [13, c.268].

Переход 2: S = 0.25 мм/об

2.5.2.5.3 Расчётная скорость резания V, м/мин, определяется по формуле

$$V = \frac{C_U}{T^m \cdot t^x \cdot S^y} \cdot K_U, \qquad (2.27)$$

где C_U - поправочный коэф-т; $C_U = 420$ [13, c.270]

T - стойкость, мин; T = 60 мин;

t - глубина резания, мм;

m ,x ,y - показатели степени; m= 0.2, x= 0.15, y= 0.20 [13, c.270]

 K_U - поправочный коэф-т, на фактические условия резания.

$$\mathbf{K}_{\mathrm{U}} = \mathbf{K}_{\mathrm{MU}} \cdot \mathbf{K}_{\mathrm{\Pi U}} \cdot \mathbf{K}_{\mathrm{HU}}, \tag{2.28}$$

где К_{ми} - коэф-т, на качество обрабатываемого материала. [13, с.261]

 $K_{\Pi U}$ - коэф-т, на состояние поверхности заготовки;

 $K_{\Pi U} = 1.0 [13, c.263]$

 $K_{\rm UU}$ - коэф-т, на материал инструмента; $K_{\rm UU}$ = 1,0 [13, c.263]

$$K_{MU} = K_{\Gamma} \cdot (\frac{750}{\sigma_{\scriptscriptstyle R}})^{n_{\scriptscriptstyle U}}, \qquad (2.29)$$

где K_{Γ} - коэф-т, на группу стали по обрабатываемости; $K_{\Gamma}=1.0$ [13, c.262]

 $\sigma_{\scriptscriptstyle B}$ - предел прочности;

 n_{U} - показатель степени; $n_{U} = 1,0$.

$$K_{MU} = 1.0 \cdot (\frac{750}{530})^{1,0} = 1,41.$$

 $K_U = 1,0 \cdot 1,0 \cdot 1,41 = 1,41.$

Переход 1: $V_1 = \frac{420}{60^{0.2} \cdot 0.4^{0.15} \cdot 0.25^{0.20}} \cdot 1,41 = 396.7$ м/мин.

Переход 2:
$$V_2 = \frac{420}{60^{0.2} \cdot 0.4^{0.15} \cdot 0.25^{0.20}} \cdot 1,41 \cdot 0,9 = 357.0 \text{ м/мин.}$$

2.5.2.5.4 Частота вращения шпинделя n, мин-1 определяется по формуле

$$n = \frac{1000 \cdot V}{\pi \cdot D}, \tag{2.30}$$

где V - расчётная скорость резания, м/мин.

При подрезке торца до Ø167,4:
$$n_1 = \frac{1000 \cdot 396.7}{3.14 \cdot 167.4} = 755 \text{ мин}^{-1}$$

При растачивании Ø28,28:
$$n_2 = \frac{1000 \cdot 357}{3.14 \cdot 28.28} = 4020 \text{ мин}^{-1}$$

При растачивании Ø27:
$$n_3 = \frac{1000 \cdot 357}{3.14 \cdot 27} = 4210 \text{ мин}^{-1}$$

При растачивании Ø23,2:
$$n_4 = \frac{1000 \cdot 357}{3.14 \cdot 23.2} = 4900 \text{ мин}^{-1}$$

2.5.2.5.5 Корректировка режимов резания по паспортным данным станка:

Фактическая частота вращения шпинделя (бесступенчатое регулирование):

$$n_1 = 755 \text{ мин}^{-1}$$

$$n_2 = 2240 \text{ мин}^{-1}$$

$$n_3 = 2240 \text{ мин}^{-1}$$

$$n_4 = 2240 \text{ мин}^{-1}$$

Тогда фактическая скорость резания, V, м/мин определяется по формуле

$$V = \frac{\pi \cdot D \cdot n}{1000} \tag{2.31}$$

При подрезке торца до Ø167,4:
$$V_1 = \frac{3.14 \cdot 167.4 \cdot 755}{1000} = 396.7$$
 м/мин;

При растачивании Ø28,28:
$$V_2 = \frac{3.14 \cdot 28.28 \cdot 2240}{1000} = 198.9 \text{ м/мин};$$

При растачивании Ø27:
$$V_3 = \frac{3.14 \cdot 27 \cdot 2240}{1000} = 189.9$$
 м/мин;

При растачивании Ø23,2:
$$V_3 = \frac{3.14 \cdot 23.2 \cdot 2240}{1000} = 163.2$$
 м/мин.

2.5.2.5.6 Расчёт сил резания

Главная составляющая силы резания P_z, H, определяется по формуле

$$P_z = 10 \cdot C_P \cdot t^x \cdot S^y \cdot V^n \cdot K_P , \qquad (2.32)$$

где C_P - поправочный коэф-т; $C_P = 300$ [13, c.273]

x, y, n - показатели степени; x=1.0, y=0.75, n= -0.15;

 K_{P} - поправочный коэф-т.

$$K_{p} = K_{Mp} \cdot K_{\varphi p} \cdot K_{\varphi p} \cdot K_{\chi p} \cdot K_{rp}, \qquad (2.33)$$

 K_{MP} - поправочный коэф-т на качество обрабатываемого материала [13, c.264]

$$K_{MP} = \left(\frac{\sigma_{B}}{750}\right)^{n}$$
, (2.34)

где $\sigma_{\text{в}}$ - предел прочности;

n - показатель степени; n = 0.75

$$K_{MP} = (\frac{530}{750})^{0.75} = 0.77;$$

 $K_{\phi p}, \ K_{\gamma p}, \ K_{rp}$ - поправочные коэф-ты на влияние геометрических параметров инструмента.

$$K_{\phi p} = 0.89$$
 $K_{\gamma p} = 1.0$ $K_{\lambda p} = 1.0$ $K_{rp} = 1.0$

$$P_z = 10 \cdot 300 \cdot 0.4^{1.0} \cdot 0.25^{0.75} \cdot 396.7^{-0.15} \cdot 0.77 \cdot 0.89 \cdot 1.0 \cdot 1.0 \cdot 1.0 = 119 \text{ H}.$$

2.5.2.5.7 Мощность резания N, кВт определяется по формуле

$$N = \frac{Pz \cdot V}{1020 \cdot 60} = \frac{119 \cdot 396.7}{1020 \cdot 60} = 0,77 \text{ kBT}$$
 (2.35)

Проверяем, достаточна ли мощность привода станка. У станка 16К20Ф3 $N_{\text{шп}}=N_{\text{д}}\cdot\eta=10\cdot0,75=7,5$ кВт; 0,77<7,5, т. е. обработка возможна.

2.5.3 Расчет режимов резания табличным методом

Выполним расчет на сверлильную операцию 030

2.5.3.1 Исходные данные

Деталь- корпус гидромотора

Материал- сталь 45 ГОСТ 1050-88 $\sigma_{\rm B} = 530 \, {\rm M}\Pi {\rm a}$

Заготовка- штамповка

Обработка- сверлильная

Тип производства- среднесерийное

Приспособление- специализированное наладочное

Закрепление заготовки- по отверстию с опорой на торец

2.5.3.2 Структура операций (последовательность переходов)

Оп 030 Сверлильная.

Сверлить отв., выдерж. разм. $Ø11^{+0.27}$; $Ø82,5\pm0,15$

2.5.3.3 Выбор оборудования

Модель - Многоцелевой вертикальный станок с ЧПУ 400V

2.5.3.4 Выбор режущих инструментов

Сверло спиральное с коническим хвостовиком Ø11 Р6М5К5

2.5.3.5 Расчет режимов резания

2.5.3.5.1 Глубина резания t, мм, определяется по формуле

$$t = D/2 = 11/2 = 5.5 \text{ MM}$$
 (2.36)

где D – диаметр отверстия, мм

2.5.3.5.2 Подача S, мм/об

Для сверления принимаем I группу подач [1, c. 69]

Тогда S = 0.2 мм/об [1 ,c.70].

2.5.3.5.3 Расчётная скорость резания V, м/мин, определяется по формуле

$$V = V \text{табл} \cdot K_1 \cdot K_2 \cdot K_3 \tag{2.37}$$

 K_1 – коэф-т, зависящий от обрабатываемого материала, $K_1 = 1,1$ [1, c. 73];

 K_2 – коэф-т, зависящий от отношения принятой подачи, к подаче, указанной в карте C-3, K_2 = 1,0 [1, c. 74];

 K_3 – коэф-т, зависящий от стойкости инструмента. При стойкости сверла T = 45 мин $K_3 = 1,0$ [1, с. 74].

$$V = 29 \cdot 1, 1 \cdot 1, 0 \cdot 1, 0 = 31,9$$
 м/мин.

2.5.3.5.4 Частота вращения шпинделя n, мин-1

$$n = \frac{1000 \cdot V}{\pi \cdot D} = \frac{1000 \cdot 31.9}{3.14 \cdot 11} = 923 \text{ мин}^{-1}$$

2.5.3.5.5 Корректировка режимов резания по паспортным данным станка:

Фактическая частота вращения шпинделя

 $n = 923 \text{ мин}^{-1}$ (бесступенчатое регулирование)

Рассчитаем режимы резания на остальные операции техпроцесса, пользуясь [1]. Результаты расчета в таблице 2.6

Таблица 2.6 - Сводная таблица режимов резания

			_					
№ оп	Наименование оп.	Наименование перехода	Глубина резания t, мм	Табличная подача, скоррек- тированная по паспорту станка S, мм/об	Табличная скорость резания с учетом поправочных коэф-тов $V_{\rm r}$, м/мин	Частота вращения шпинделя, соответствующая табличной скоростип _т , об/мин	Принятая частота вращения шпинделя n _{пр} об/мин	Действительная скорость Резания V _{пр} м/мин
05	Токарная	Подрезать торец до Ø167,4	1,2	0,5	172,0	327	327	172,0
	(черновая)	Сверлить Ø24	12	0,4	36,0	477	477	36,0
		Расточить Ø27,5	1,8	0,5	149,4	1730	1730	149,4
		Расточить Ø26,2	2,0	0,5	146,8	1784	1784	146,8
		Расточить Ø22,4	2,0	0,5	146,8	2087	2087	146,8
10	Токарная	Точ. кан. с Ø109,2 до Ø50,8	29,2	0,2	110,0	320	110,0	320
	(черновая)	Подрезать торец до ∅167,4	1,2	0,5	172,0	327	172,0	327
		Точить Ø67,8	1,2	0,5	172,0	807	172,0	807
		Точить ∅106,8	1,2	0,5	172,0	513	172,0	513
		Расточить Ø56,2	1,2	0,5	154,8	877	154,8	877
15	Токарная	Подрезать торец до ∅167,4	0,4	0,25	396,7	755	755	396,7
	(чистовая)	Расточить Ø28,28	0,4	0,25	357,0	4020	2240	198,9
		Расточить Ø27	0,4	0,25	357,0	4210	2240	189,9
		Расточить Ø23,2	0,4	0,25	357,0	4900	2240	163,2
20	Токарная	Точить ∅67	0,4	0,25	396,7	1398	1398	396,7
	(чистовая)	Точить ∅106	0,4	0,25	396,7	1191	1191	396,7
		Подрезать торец Ø106	0,4	0,25	396,7	1191	1191	396,7
		Точить ∅50	0,4	0,25	396,7	2526	2240	351,7
		Подрезать торец Ø167,4	0,4	0,25	396,7	755	755	396,7
		Расточить Ø57	0,4	0,25	357,0	1994	1994	357,0
25	Фрезерная	Фрезеровать фр. Ø20	4,5max	6.0,1	35	557	35	557
		Расточить борштангой Ø52	1,2	8.0,2	90	551	90	551
		Расточить борштангой Ø52	0,4	8.0,06	150	918	150	918
		Сверлить Ø25	12,5	0,4	36	458	36	458
		Расточить Ø27,5	1,25	0,3	80	926	80	926
		Расточить Ø28,3	0,4	0,15	120	1350	120	1350
		Центровать Ø4	2,0	0,08	24	1910	24	1910
		Сверлить Ø5,5	2,75	0,12	28	1621	28	1621
		Расточить Ø6,2	0,35	0,05	45	2311	45	2311
		Сверлить Ø11	5,5	0,2	31,9	923	31,9	923
		Нарезать резьбу М12	1,0	1,0	9	238	9	238
30	Сверлильная	Сверлить Ø11	5,5	0,2	31,9	923	923	31,9
55	Координатно-	Шлифовать ∅103	0,15	3000*	20 м/с	-	-	20 м/с
	шлифовальная	r - 0 /2 - 0-		0,012**				
	•	Шлифовать ∅23,5	0,15	2000* 0,006**	15 м/с	-	-	15 м/с
		Шлифовать ∅23,575	0,15	1500* 0,005**	15 м/с	-	-	15 м/с
		Шлифовать Ø 6,35	0,075	500* 0,005**	10 м/с	-	-	15 м/с
	* полоно в	<u> </u>	<u> </u>	,	İ		<u> </u>	l

^{*-}подача в мм/мин

^{**-}подача в мм/дв.ход стола

2.5.4 Определение норм времени на все операции

Штучно-калькуляционное время $T_{\text{шт-к}}$, мин, определяем по формулам [5]:

Расчет норм времени на токарную операцию 015

Основное время определятся по формуле

$$T_{o} = \frac{L_{px} \cdot i}{nS}, \qquad (2.38)$$

где L_{px} - длина рабочего хода, мм.

$$L_{px} = L_{pe3} + l_1 + l_2 + l_3, (2.39)$$

где L_{pe3} – длина резания, мм;

 1_1 – длина подвода, мм;

 l_2 - длина врезания, мм;

 1_3 - длина перебега, мм;

і- число проходов.

$$T_o = \frac{57}{755 \cdot 0.25} + \frac{63}{2240 \cdot 0.25} = 0.302 + 0.112 = 0.414$$
 мин

$$T_{\text{B}} = (0.15+0.10+0.06\cdot8\cdot0.2)\cdot1.85 = 0.640$$
 мин

$$T_{on} = 0,414+0,640 = 1,054$$
 мин

При затратах времени $T_{\text{об.от}}$ равным 6% от оперативного Топ [5, c.214]

$$T_{\text{об,от}} = 0.06 \cdot 1.054 = 0.063$$
 мин

Норматив T_{n-3} определим по [3, c.215]:

$$T_{\text{п-3}} = 21 \text{ мин}$$

$$T_{\text{iiit}} = 1,054+0,063 = 1,117$$
 мин

$$T_{\text{IIIT-K}} = 1,117 + 21/236 = 1,206$$
 мин

Расчет норм времени на сверлильную операцию 030

Основное время То, мин определятся по формуле (2.38)

$$T_o = \frac{15}{923 \cdot 0.2} * 6 = 0.488 \text{ мин}$$

$$T_{\text{B}} = (0.15+0.10+0.06\cdot3\cdot0.2)\cdot1.85 = 0.529$$
 мин

$$T_{on} = 0,488 + 0,529 = 1,017$$
 мин

При затратах времени $T_{\text{об.от}}$ равным 6% от оперативного Топ [5, c.214]

$$T_{\text{об.от}} = 0.06 \cdot 1.017 = 0.061$$
 мин

Норматив T_{n-3} определим по [5, c.215]:

$$T_{\text{п-3}} = 21$$
 мин

$$T_{\text{iiit}} = 1,017+0,061 = 1,078$$
 мин

$$T_{\text{IIIT-K}} = 1,078 + 21/236 = 1,167$$
 мин

Рассчитаем нормы времени на все остальные операции и занесем реультаты в таблице 2.7

Таблица 2.7- Нормы времени

No	Наименование оп	To	Тв	Топ	Тоб.о т	Тп-3	Тшт	n	Тшт-к
ОП	паименование оп	МИН	МИН	МИН	МИН	МИН	МИН	11	МИН
05	Токарная (черновая)	0,591	0,592	1,183	0,071	21	1,254	236	1,343
10	Токарная (черновая)	1,981	0,666	2,647	0,159	24	2,806	236	2,908
15	Токарная (чистовая)	0,414	0,640	0,063	1,117	21	1,206	236	1,206
20	Токарная (чистовая)	0,633	0,705	1,338	0,080	24	1,418	236	1,520
25	Фрезерная	3,655	0,862	4,517	0,271	42	4,788	236	4,966
30	Сверлильная	0,488	0,529	1,017	0,061	21	1,078	236	1,167
55	Координатно- шлифовальная	3,110	0,695	3,805	0,292	28	4,097	236	4,215

3 Проектирование приспособления и захватного устройства промышленного робота

3.1 Проектирование станочного приспособления

3.1.1 Анализ конструкции базового приспособления.

Цели проектирования

На 030 сверлильной операции для закрепления детали в базовом варианте применяется универсально-сборное приспособление с установкой заготовки по плоскости и на два пальца — цилиндрический и срезанный ромбический. Зажим — винтовым прихватом.

Основным недостатком такого приспособления является низкая надежность закрепления, большое время закрепления.

Задачей раздела является проектирование нового специализированного наладочного приспособления с большей надежностью закрепления, большей точностью установки, автоматизированным пневматическим зажимом.

3.1.2 Расчет усилия резания

Задачей подраздела является расчет координатных составляющих усилия резания, действующего на заготовку в процессе его обработки.

Крутящий момент определяем по формуле:

$$\mathbf{M}_{\kappa p} = 10\mathbf{C}_{\mathrm{M}} \cdot \mathbf{D}^{\mathrm{q}} \cdot \mathbf{S}^{\mathrm{y}} \cdot \mathbf{K}_{\mathrm{p}} \tag{3.1}$$

Осевая сила определяется по формуле:

$$P_o = 10C_p \cdot D^q \cdot S^y \cdot K_p \tag{3.2}$$

где C_{M} , C_{P} - поправочные коэф-ты; $C_{M} = 0.0345$; $C_{p} = 68$ [13, c.281];

q, y, - показатели степени;

для крутящего момента q = 2.0, y = 0.8, [13, c.281];

для осевой силы q = 1.0, y = 0.7, [13, c.281];

КР - поправочный коэф-т, определяется как:

$$K_{p} = K_{Mp} \tag{3.3}$$

 K_{MP} - поправочный коэф-т на качество обрабатываемого материала определяется по[13, c.264]:

$$K_{MP} = \left(\frac{\sigma_{_B}}{750}\right)^n , \qquad (3.4)$$

где $\sigma_{\rm B}$ - предел прочности;

n - показатель степени; n = 0.75 [13, c.264].

Подставим определенные данные в формулы (3.4), (3.1) и (3.2), получим:

$$K_{MP} = (\frac{530}{750})^{0.75} = 0,77;$$

 $M_{\text{kp}} = 10.0,0345.11^2.0,2^{0.8}.0,77 = 8,87 \text{ H·m};$

$$P_o = 10.68.11^{1.0}.0, 2^{0.7}.0, 77 = 1866 \text{ H}.$$

3.1.3 Расчет усилий закрепления заготовки

Смещающее воздействие на заготовку оказывает момент резания M, который стремится повернуть заготовку на опоре. Осевая сила Ро стремится прижать заготовку к опорам, поэтому мы ее не учитываем.

Сила зажима W направлена перпендикулярно поверхности заготовки в центр заготовки. Силам резания препятствует сила трения, возникающие между нижней базовой поверхностью заготовки и опорными плоскостями приспособления и между верхней плоскостью детали и зажимными элементами.

Схема закрепления заготовки, включающая схему установки заготовки,

разработанную на основе теоретической схемы базирования, и схему составляющих силы резания для наихудшего случая их расположения, представлена на рисунке 3.1

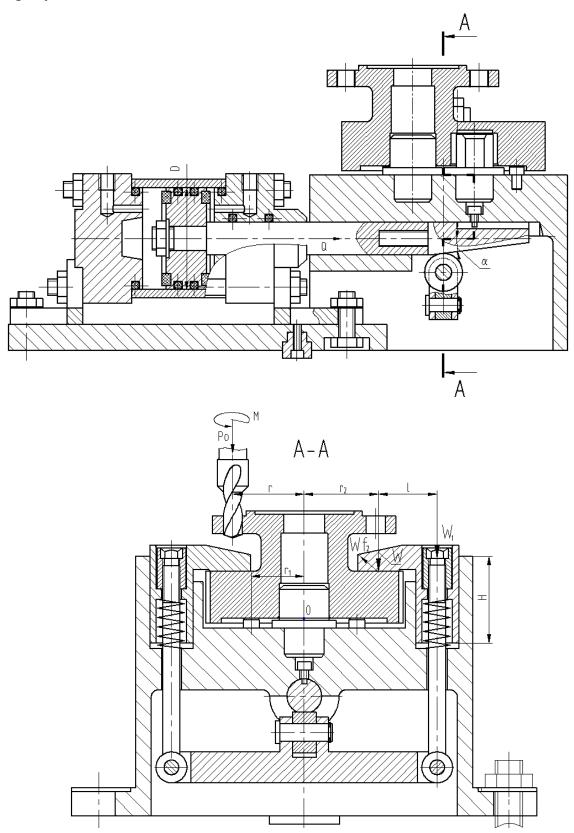


Рисунок 3.1 - Схема действий сил резания и сил зажима

Тогда уравнение моментов всех сил:

$$\Sigma M_{o1} = 0 \tag{3.5}$$

$$\mathbf{M}_{\mathsf{Tp}} = \mathbf{M}_{\mathsf{pe3}} \tag{3.6}$$

Отсюда:
$$W \cdot f_1 \cdot r_1 + W \cdot f_2 \cdot r_2 = M_{\text{peg}} \cdot K$$
 (3.7)

Тогда:

$$W = K \cdot M_{pes} / (f \cdot r_1 + f_2 \cdot r_2)$$
 (3.8)

$$W = K \cdot M/(f \cdot r_1 + f_2 \cdot r_2)$$
 (3.9)

где W - сила зажима, H;

М- крутящий момент при сверлении, Н м;

 f_1, f_2 - коэф-ты трения между деталью и установочными и зажимными элементами приспособления;

 $r_{1,} \ r_{2}$ — расстояния от мест контакта с опорными и зажимными элементами приспособления до т.О, мм;

К - коэф-т запаса, определяется по формуле [14, с.382]:

$$K = K_0 \cdot K_1 \cdot K_2 \cdot K_3 \cdot K_4 \cdot K_5 \cdot K_6, \qquad (3.10)$$

где K_0 - гарантированный коэф-т запаса. K_0 =1,5 [14, c.382];

 K_{1-6} – поправочные коэф-ты

Подставив определенные значения в формулу (3.10), получим:

 $K=1,5\cdot1,0\cdot1,15\cdot1,2\cdot1,0\cdot1,0\cdot1,0=1,72$ т.к. K<2,5, то принимаем K=2,5.

Тогда, подставив определенные значения в формулу (3.9), получим: $W = 2.5 \cdot 8870/(0.16 \cdot 30 + 0.16 \cdot 43) = 1898 \text{ H}.$

3.1.4 Расчет зажимного механизма

Схема зажимного механизма представлена на рисунке 3.1.

Определим осевую силу W_1 по формуле [14, с. 204] (см. рисунок 3.1):

$$W_1 = \frac{W}{\left(1 - 3\frac{1}{H}f\right)},\tag{3.11}$$

где W_1 – осевая сила, приложенная к гайке, H;

1- расстояние между силами W и W_1 ;

H- расстояние от нижнего торца гайки до верхнего края корпуса, мм; f- коэф-т трения.

Подставив определенные значения в формулу (3.11), получим:

$$W_1 = \frac{1898}{\left(1 - 3\frac{34}{50}0,1\right)} = 2384 \text{ H}.$$

В качестве привода принимаем клино-плунжерный зажимной механизм.

Сила на приводе Q, H определяется по формуле [14, с. 155]:

$$Q = 2 \cdot K_2 \cdot (W_1 + q) \cdot \left(g \left(x + \varphi_{np} \right) + tg \varphi_1 \right), \qquad (3.12)$$

где K_2 – коэф-т, учитывающий дополнительные силы трения в направляющих зажимного механизма K_1 = 1,1 [14, c. 153];

q- сила пружины сжатия, H;

α- угол скоса клина;

 ϕ_{np} - приведенный угол трения на наклонной поверхности клина;

 ϕ_1 - угол трения плунжера.

Подставив определенные значения в формулу (3.12), получим:

$$Q = 2.1, 1.(2384 + 150) \cdot \left[g(4 + 2^{0}25') + tg5^{0}50'\right] = 1494 \text{ H}.$$

3.1.5 Расчет силового привода

В качестве привода принимаем пневмоцилиндр двустороннего действия с рабочим давлением 0,63 МПа.

Определим диаметр поршня пневмоцилиндра по формуле [14, с. 449]:

$$D = 1.13 \cdot \sqrt{\frac{Q}{p \cdot \eta}}, \qquad (3.13)$$

где р - рабочее давление, МПа;

 $\eta = 0,9$ -КПД привода.

$$D = 1.13 \cdot \sqrt{\frac{1494}{0.63 \cdot 0.9}} = 58.0 \text{ MM}.$$

Принимаем по ГОСТ 15608-81 ближайшее значение D = 63 мм. Определим ход штока поршня $h_{\rm m}$ пневмоцилиндра по формуле:

$$\mathbf{h}_{\mathbf{m}} = \mathbf{S}_{\mathbf{K}} \cdot \mathbf{i}_{\mathbf{n}} \,, \tag{3.14}$$

где S_K – ход призм, определяем по формуле (3.15);

 $i_{_\Pi} = ctg\alpha\;$ - передаточное отношение зажимного механизма по перемещению.

$$S_{IIP} = T + \Delta_{\Gamma AP} + \Delta S_p + \frac{W}{J_k}, \qquad (3.15)$$

где Т- допуск на размер от базовой поверхности до поверхности закрепления,мм;

 $\Delta_{\mbox{\tiny ГАР}}$ - гарантированный зазор между поверхностью заготовки и зажимным элементом ($\Delta_{\mbox{\tiny ГАР}} = 0.3 \dots 0.4$ мм), мм;

 ΔS_{p} - запас хода, учитывающий износ и погрешности изготовления зажимного механизма, (ΔS_{p} = 0.2...0.3 мм), мм;

 \boldsymbol{J}_k - жесткость механизма, $\boldsymbol{H}/\boldsymbol{m}\boldsymbol{m}.$

Подставив определенные значения в формулу (3.15), получим:

$$S_{\text{TIP}} = 0.12 + 0.4 + 0.3 + \frac{2384}{1,5 \cdot 10^4} = 0,98 \text{ mm} \ .$$

Принимаем с учетом запаса $S_{\Pi P} = 1.5$ мм.

Тогда, подставив определенные значения в формулу (3.14), получим:

$$i_{II} = ctg\alpha = ctg7^{0} = 8.1;$$

$$h_{\text{III}} = 1.5 \cdot 8.1 = 12$$
 мм, принимаем $h_{\text{III}} = 12$ мм.

3.1.6 Определение допустимой погрешности установки из условий точности обработки

Общая погрешность обработки при установке заготовки, вычисляется по формуле:

$$\varepsilon = \sqrt{\varepsilon_{\rm b}^2 + \varepsilon_{\rm 3}^2 + \varepsilon_{\rm II}^2} \,, \tag{3.16}$$

где $\varepsilon_{\rm b}$ – погрешность базирования заготовки в приспособлении;

 ϵ_3 — погрешность закрепления заготовки, возникающая в результате действия сил закрепления, ϵ_3 = 0- т.к.. нет смещения измерительной базы под действием сил зажима;

 ϵ_{Π} – погрешность элементов приспособления, зависит от точности их изготовления.

Погрешность базирования при установке заготовки двумя отверстиями на пальцы при посадке с зазором для данных условий для размеров, определяющих положение осей обрабатываемых отверстий будет равна максимальному зазору в соединении при посадке на цилиндрический палец, вычисляется по формуле:

$$\varepsilon_{\rm B} = S_{\rm max} \cdot \cos \alpha = (\Delta_{\rm A} + \Delta_{\rm B}) \cdot \cos \alpha,$$
 (3.17)

где S_{max} – максимальный зазор в соединении;

 Δ_{A} - допуск на наружную пальца;

 Δ_{B} - допуск на внутреннюю поверхность отверстия.

Для посадки Ø6,5
$$\frac{H7}{g6} \begin{pmatrix} \frac{+0,015}{0} \\ \frac{-0,005}{-0,014} \end{pmatrix}$$
 $\epsilon_{\delta} = (0,015+0,014) \cdot \cos 20 = 0.027$ мм.

Таким образом, погрешность установки фактическая составит, формула (3.16):

$$\epsilon = \sqrt{{\epsilon_{_{B}}}^2 + \epsilon_{_{3}}^2 + \epsilon_{_{11}}^2} \, = \! \sqrt{0.027^2 + 0^2 + 0^2} = 0.027 \, . \label{epsilon}$$

Допустимая погрешность установки, определяется:

где Т - допуск на выполняемый размер;

 Δ_{φ} - суммарная погрешность формы обрабатываемой поверхности, обусловленная геометрическими погрешностями станка и деформацией заготовки.

 $\Delta_{\rm y}$ - погрешность вследствие упругих отжатий ТС ЗИПС под влиянием сил резания;

 $\Delta_{\scriptscriptstyle \rm H}$ - погрешность настройки TC;

 $\Delta_{\mbox{\tiny M}}$ - погрешность от размерного износа инструмента;

 $\Delta_{\scriptscriptstyle T}$ - погрешность обработки, вызываемая тепловыми деформациями TC.

В связи со сложностью определения ряда величин, входящих в выражение (3.18), погрешность установки можно рассчитывать по упрощенному выражению

где $\kappa_{\rm r2}$ - коэф-т, учитывающий долю погрешности обработки в суммарной погрешности, вызываемой факторами, не зависящими от приспособления: $\kappa_{\rm r2} = 0,6...0,8$ (большее значение коэф-та принимается при меньшем количестве значимых величин, зависящих от приспособления). $\kappa_{\rm r2} = 0,7$ для размеров 7 квалитета точности и точнее.

 ω_{mc} - средняя экономическая точность обработки, принимаемая по таблицам допустимых погрешностей для данного метода обработки. Для сверления в

нашем случае $\omega_{\text{т.с.}} = 0,1$ мм.

Подставив определенные значения в формулу (3.19), получим:

$$\boxed{ } = \sqrt{0.2^2 - 0.7 \cdot 0.1^2} = 0.187 \text{ MM}.$$

Для принятой схемы установки должно выполняться условие

$$\varepsilon \le [\varepsilon],$$
 (3.20)

0,027<0,187, таким образом, приспособление обеспечивает заданную точность установки

3.1.7 Описание конструкции и принципа работы приспособления

По результатам расчетов выполняем чертеж приспособления.

Описание конструкции и принципа работы приспособления.

Приспособление состоит из корпуса 3, в котором с помощью посадки с натягом установлены палец цилиндрический 9 и палец ромбический 10, на который устанавливается обрабатываемая деталь с упором в 3 опоры 6.

Деталь зажимается прихватами 19, которые установлены в отверстия в корпусе и крепятся с помощью гаек 16, болтов 12 и осей 7 со стопорным кольцами 17 к коромыслу 4.

В центре коромысла на оси 11, которая крепится кольцом 18, находится ролик 11.

С помощью болтов 13 с гайками 15 и шайбами 22 к корпусу крепится пневмоцилиндр 1, к штоку которого привинчен клин 5, упирающийся в ролик 11 коромысла 4. От поворота клин предохраняет головка винта 2 установленного в пазу клина 5.

Для разжима заготовки служат пружины 20, установленные на оси болта 12.

Для ориентации приспособления на столе станка служит шпонка 21, привинченная к основанию корпуса винтом 14.

Приспособление работает следующим образом.

При подаче воздуха в поршневую полость пневмоцилиндра 1 шток с клином

5 отходит вперед, клин давит на ролик 11, коромысло 4 с болтам 12 и прихватами 19 отходит вниз и заготовка зажимается.

При подаче воздуха в штоковую полость пневмоцилиндра шток с клином 5 отходит назад, под действием пружин 20 коромысло 4 с болтами 12 и прихватами 19 поднимается и раскрепляет деталь. Прихваты поворачиваются и деталь снимают с приспособления.

3.2 Проектирование захватного устройства промышленного робота

3.2.1 Описание робото-технического комплекса механической обработки

На токарных черновых и чистовых операциях для загрузки и выгрузки деталей принимаем робото-технический комплекс.

Разработку планировки РТК будем проводить, принимая во внимание следующие условия: должны обеспечиваться условия техники безопасности, удобства эксплуатации и обслуживания оборудования.

Исходя из данных условий, компонуем РТК следующим образом: промышленный робот (ПР) располагаем перед станком как можно ближе к рабочим приспособлениям станка с таким расчетом, чтобы деталь при загрузке не задевала выступающих частей рабочих приспособлений (кулачков патрона, заднего центра).

Положение ожидания ПР выбираем таким образом, чтобы робот не мешал открыванию и закрыванию защитного экрана станка, но не слишком далеко от шпинделя, в целях сокращения вспомогательного времени. По высоте ПР располагаем так, чтобы ось манипулятора была над осью вращения шпинделя.

Транспортер-накопитель с заготовками располагаем слева от ПР на одной оси с осью шпинделя. Транспортер-накопитель с обработанными деталями для передачи на другую операцию располагаем справа от ПР.

На основе конструктивных параметров обрабатываемой заготовки, техпроцесса их обработки и выбранного станка по выбираем транспортер-накопитель СТ220, предназначенный для хранения запаса заготовок и подачи их в зону захвата загрузочным устройством (в зону смены деталей на транспортере-на-

копителе).

Основные параметры транспортера-накопителя СТ-220:

длина L=3260 мм, ширина B=700 мм, высота H= 700...850 мм, количество пластин nct=24, грузоподъемность одной пластины q=10 кг, ширина пластины A=220 мм, длина пластины Б=252 мм.

Рабочая площадь пластины: ширина пластины b=A=220 мм, длина пластины l=220 мм.

Технические характеристики промышленного робота М20П.40.01:

Грузоподъемность, кг	20
Число степеней подвижности	5
Число рук	1
Наибольший вылет руки R, мм	1100
Линейные перемещения, мм:	
по оси Z	500
по оси R	1100
Скорость перемещения, м/с:	
по оси Z	0,0080,5
по оси R	0,0081,0
Угловые перемещения, град:	
в направлении α	-90180
в направлении β	±3,5
в направлении θ	300
Скорость угловых перемещений, град/с:	
в направлении α	60
в направлении β	30
в направлении θ	0,0010,06
Погрешность позиционирования, мм	±1,0

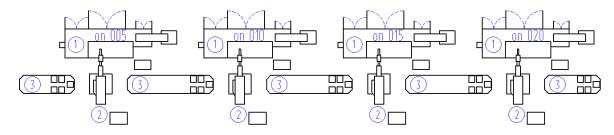


Рисунок 3.2 – Эскиз робото-технического комплекса

1 - Токарный станок с ЧПУ , 2 - Промышленный робот М20П.40.01, 3 - Тактовый стол СТ-220

3.2.2 Анализ конструкции базового захватного устройства.

Цели проектирования

В базовом варианта применяется рычажное захватное устройство промышленного робота. Недостатком данного устройства являются большие габариты, сложность конструкции.

Таким образом, целью проектирования является разработка нового захватного устройства, отличающегося простотой конструкции, небольшими габаритами, надежностью конструкции.

3.2.3 Расчет нагрузок и реакций в губках

Определим точки приложения сил, реакции в губках для наихудшего случая положения детали в случае ее вертикального перемещения. Схема закрепления показана на рисунке 3.3

Силы захватывания, которые требуются для удержания заготовки в процессе ее перемещения определим по формуле:

$$W = K_1 \cdot K_2 \cdot m \cdot g , \qquad (3.21)$$

где K_1 -коэф-т безопасности; принимаем K_1 =3;

К₂-коэф-т передачи;

$$K_2 = \sin \alpha / (2 \cdot \mu), \tag{3.22}$$

где µ-коэф-т трения в месте контакта губок с заготовкой;

Принимаем $\mu = 0.16$

т-масса заготовки, кг

 $G=9,8 \text{ м/c}^2$ -ускорение свободного падения

$$W = 3 \cdot \sin 45 \cdot 3, 4 \cdot 9.8 / (2 \cdot 0.16) = 221 \text{ H}$$

3.2.4 Расчет усилия привода

Определим момент и силы привода захватного устройства.

Расчетная схема захватного устройства показана на рисунке 3.3

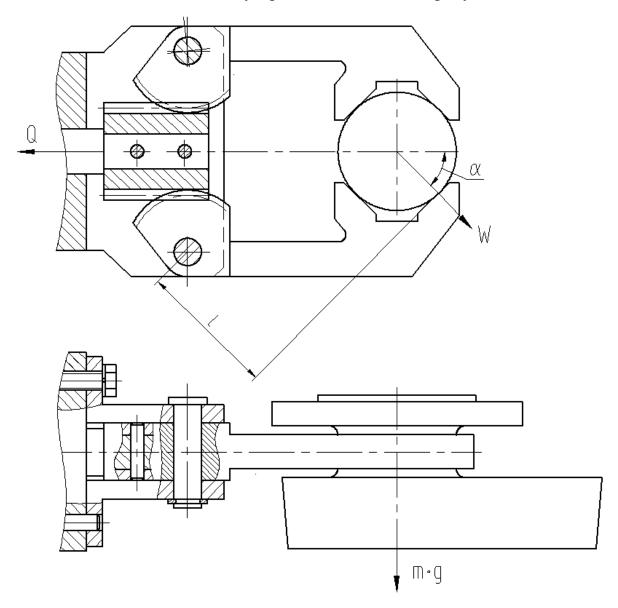


Рисунок 3.3 - Схема захватного устройства

Соотношение между силой Q привода, силами на губках захватного устройства определим из условия статического равновесия.

Имеем:

$$Q \cdot \eta = \frac{1}{m_c \cdot r_c} \cdot 2 \cdot M, \qquad (3.23)$$

где Q- усилие на приводе;

η- КПД реечной передачи;

m_c- модуль зубчатого сектора;

 r_{c} - полное число зубьев сектора;

М- наибольший момент.

Сила на штоке пневмоцилиндра с учетом КПД механизма:

$$Q = \frac{1}{m_c \cdot r_c \cdot \eta} \cdot 2 \cdot W \cdot 1 \tag{3.24}$$

Тогда:
$$Q = \frac{2 \cdot 221 \cdot 58}{2 \cdot 11 \cdot 09} = 1294 \text{ H}.$$

3.2.4 Определение конструктивных параметров привода

В качестве привода принимаем пневмопривод с рабочим давлением р=0,63 МПа. Определим диаметр поршня пневмоцилиндра по формуле.

$$D = 1.17 \cdot \sqrt{\frac{Q}{p \cdot \eta}} = 1.17 \cdot \sqrt{\frac{1294}{0,63 \cdot 0.9}} = 55.9 \text{ mm}$$

Принимаем по ГОСТ 15608-81 стандартное большее значение D = 63 мм.

Ход губок, необходимый для захвата деталей равен 22 мм.

Ход штока пневмоцилиндра с учетом запаса хода равен 4 мм

3.2.5 Описание конструкции и принципа работы захватного устройства

Описание захватного устройства:

Захватное устройство содержит губки 2, служащие для зажима заготовки. Губки 2 установлены на угольниках 11 с помощью осей 7, зафиксированных кольцами 6. Губки 2 своим зубчатым сектором входят в зацепление с зубчатой рейкой 10. Рейка 10 установлена на осях 8 на штоке 12 пневмоцилиндра.

Пневмоцилиндр состоит из двух крышек 4 и 5, установленных во втулке 1 и

скрепленных шпильками 21 с гайками 14. Болты 13 с шайбами 19 крепят угольники 11 к крышке 5. Для точного центрирования угольники установлены с помощью штифтов 20. Для уплотнения в пневмоцилиндре установлены резиновые кольца 16,17. Для предотвращения ударов поршня о стенки цилиндра в крышке 9 установлен демпфер 3. Давление в цилиндр подается через два отверстия с резьбой М12.

Устройство работает следующим образом:

При подаче воздуха в штоковую полость пневмоцилиндра поршень 9 тянет шток 12, губки 2, входящие в зацепление с зубьями рейки 10 поворачиваются на оси 7 и закрепляют заготовку.

При подаче воздуха в поршневую полость шток с рейкой отходит вправо и разжимает заготовку.

4 Безопасность и экологичность технического объекта

4.1 Конструктивно-технологическая характеристика объекта

Наименование технического объекта дипломного проектирования (технологический процесс, технологическая операция, технологическое или инженерно-техническое оборудование, техническое устройство, приспособление, материальное вещество, технологическая оснастка, расходный материал) приводится в таблице 4.1

Таблица 4.1 - Технологический паспорт объекта

			Наименование		
		Технологиче- должности ра-			
No	Технологический	ская опера-	ботника, вы-	Оборудование, устрой-	Материалы, ве-
п/п	процесс	ция, вид вы-	полняющего	ство, приспособление	щества
11/11	процесс	полняемых	технологиче-	ство, приспосооление	щества
		работ	ский процесс,		
			операцию		
1	Штамповка	Заготови-	Кузнец-	Пресс КГШП	Металл
		тельная опе-	штамповщик		
		рация			
2	Точение	Токарная	Оператор стан-	Токарный с ЧПУ	Металл, СОЖ
		операция	ка с ЧПУ	SAMAT 135 NC	
3	Фрезерование	Фрезерная	Оператор стан-	Многоцелевой верти-	Металл, СОЖ
		операция	ка с ЧПУ	кальный станок с ЧПУ	
				400V	
4	Сверление	Сверлильная	Оператор стан-	Многоцелевой верти-	Металл, СОЖ
		операция	ка с ЧПУ	кальный станок с ЧПУ	
				400V	
5	Координатное	Координатно-	Оператор стан-	Координатно-	Металл, СОЖ
	шлифование	шлифоваль-	ка с ЧПУ	шлифовальный с ЧПУ	
		ная операция		32К84СФ4	

4.2 Идентификация производственно-технологических и эксплуатационных профессиональных рисков

Идентификацию производственно-технологических и эксплуатационных профессиональных рисков - опасных и /или вредных производственных факторов по ГОСТ 12.0.003-74 ССБТ. Опасные и вредные производственные факторы. Классификация, источник этих факторов — оборудование, материал, вещество приводим в таблице 4.2

Таблица 4.2 – Идентификация профессиональных рисков

№ п/п	Производственно- технологическая и/или эксплуатаци- онно- технологическая операция, вид вы- полняемых работ	Опасный и /или вредный производственный фактор	Источник опасного и / или вредного производственного фактора
1	2	3	4
1	Заготовительная	Повышенная или пониженная температура поверхностей	Пресс КГШП
	операция	оборудования, материалов; повышенный уровень шума на	
		рабочем месте, повышенный уровень вибрации	
2	Токарная операция	Движущиеся машины и механизмы; подвижные части	Токарный с ЧПУ
		производственного оборудования; предвигающиеся изде-	SAMAT 135 NC
		лия, заготовки; фиброгенное воздействие (пыль и загазо-	
		ванность); повышенный уровень шума на рабочем месте,	
		повышенный уровень вибрации, токсические, раздража-	
		ющие (СОЖ)	
3	Фрезерная опера-	Движущиеся машины и механизмы; подвижные части	Многоцелевой верти-
	ция	производственного оборудования; предвигающиеся изде-	кальный станок с ЧПУ
	Сверлильная опе-	лия, заготовки; фиброгенное воздействие (пыль и загазо-	400V
	рация	ванность); повышенный уровень шума на рабочем месте,	
		повышенный уровень вибрации, токсические, раздража-	
		ющие (СОЖ)	
4	Координатно-	Движущиеся машины и механизмы; подвижные части	Координатно-
	шлифовальная опе-	производственного оборудования; предвигающиеся изде-	шлифовальный с ЧПУ
	рация	лия, заготовки; фиброгенное воздействие (пыль и абра-	32К84СФ4
		зивная стружка, металлическая пыль); повышенный уро-	
		вень шума на рабочем месте, повышенный уровень виб-	
		рации, токсические, раздражающие (СОЖ)	

4.3 Методы и технические средства снижения профессиональных рисков

В данном разделе необходимо подобрать и обосновать используемые организационно-технические методы и технические средства (способы, устройства) защиты, частичного снижения, или полного устранения опасного и/или вредного производственного фактора.

Таблица 4.3 – Методы и средства снижения воздействия опасных и вредных производственных факторов

		Организационные методы и	
Ma	0-22-4	технические средства защи-	Средства индивиду-
№	Опасный и / или вредный	ты, снижения, устранения	альной защиты ра-
п/п	производственный фактор	опасного и / или вредного	ботника
		производственного фактора	
1	2	3	4
1	Повышенная или понижен-	Ограждение оборудования	Краги для металлур-
	ная температура поверхно-		га
	стей оборудования, материа-		
	лов		
2	Движущиеся машины и ме-	Соблюдение правил безопас-	Каска защитная, оч-
	ханизмы	ности выполнения работ	ки защитные
3	Подвижные части производ-	Ограждение оборудования	Каска защитная, оч-
	ственного оборудования;		ки защитные
	предвигающиеся изделия,		
	заготовки		
4	Фиброгенное воздействие	Применение приточно-	Респиратор
	(пыль и загазованность, абра-	вытяжной вентиляции	
	зивная стружка, металличе-		
	ская пыль)		
5	Токсические, раздражающие	Применение приточно-	Респиратор, перчатки
	(ЖОЗ)	вытяжной вентиляции, огражде-	
		ние оборудования, защитный	
		экран	
6	Повышенный уровень шума	Наладка оборудования, уве-	Беруши, наушники
	на рабочем месте, повышен-	личение жесткости оборудо-	
	ный уровень вибрации	вания для уменьшения резо-	
		нансных колебаний, исполь-	
		зование материалов способ-	
		ных поглощать колебания	

4.4 Обеспечение пожарной и техногенной безопасности рассматриваемого технического объекта (производственно-технологических эксплуатационных и утилизационных процессов)

В данном разделе проводится идентификация потенциального возникновения класса пожара и выявленных опасных факторов пожара с разработкой технических средств и/или организационных методов по обеспечению (улучшению) пожарной безопасности технического объекта (производственнотехнологического и инженерно-технического оборудования, произведенной продукции, используемых сырьевых материалов, а также должны быть указаны реализующиеся пожаробезопасные характеристики произведенных технических объектов в процессах их эксплуатации (хранения, конечной утилизации по завершению жизненного цикла).

4.4.1 Идентификация опасных факторов пожара

Пожары классифицируются по виду горючего материала и подразделяются на следующие классы:

- 1) пожары, связанные с горением твердых горючих веществ и конструкционных материалов (A);
- 2) пожары, связанные с воспламенением и горением жидкостей или плавящихся твердых веществ и материалов (В);
 - 3) пожары, связанные с воспламенением и горением газов (С);
 - 4) пожары, связанные с воспламенением и горением металлов (D);
- 5) пожары, связанные с воспламенением и горением веществ и материалов электроустановок, находящихся под электрическим напряжением (Е);
 - 6) пожары радиоактивных веществ материалов и радиоактивных отходов (F).

К опасным факторам пожара, воздействующим на людей и материальное имущество, относятся:

- 1) пламя и искры;
- 2) тепловой поток;
- 3) повышенная температура окружающей среды;
- 4) повышенная концентрация токсичных продуктов горения и термического разложения;

- 5) пониженная концентрация кислорода;
- 6) снижение видимости в дыму (задымленных пространственных зонах).

К сопутствующим проявлениям опасных факторов пожара относятся:

- 1) образующиеся в процессе пожара осколки, части разрушившихся строительных зданий, инженерных сооружений, транспортных средств, энергетического оборудования, технологических установок, производственного и инженернотехнического оборудования, агрегатов и требопроводных нефте-газоамиакопроводов, произведенной и/или хранящейся продукции и материалов и иного имущества;
- 2) образующиеся радиоактивные и токсичные вещества и материалы, попавшие в окружающую среду из разрушенных пожаром технологических установок, оборудования, агрегатов, изделий и иного имущества, горящего технического объекта;
- 3) вынос (замыкание) высокого электрического напряжения на токопроводящие части технологических установок, оборудования, агрегатов, изделий и иного имущества;
 - 4) опасные факторы взрыва, возникающие вследствие происшедшего пожара;
- 5) термохимические воздействия используемых при пожаре огнетушащих веществ на предметы и людей.

По результатам выполненной идентификации опасных факторов пожара оформляется таблица 4.4.

Таблица 4.4 – Идентификация классов и опасных факторов пожара

№ п/п	Участок, подразделе-	Оборудование	Класс пожара	Опасные факторы	Сопутствующие про-
11/11	ние			пожара	жара
1	2	3	4	5	6
1	Кузнечный участок	Пресс КГШП	Пожары, связанные с воспламенением и горением металлов (D)	Пламя и искры; теп- ловой по- ток	Вынос (замыкание) высокого электрического напряжения на токопроводящие части технологических установок, оборудования, агрегатов, изделий и иного имущества

Продолжение таблицы 4.8

1	2	3	4	5	6
2	Участок лезвийной обработки	Токарный с ЧПУ SAMAT 135 NC Многоцелевой вертикальный станок с ЧПУ 400V	Пожары, связанные с воспламенением и горением жидкостей или плавящихся твердых веществ и материалов (В)	Пламя и искры	Вынос (замыкание) высокого электрического напряжения на токопроводящие части технологических установок, оборудования, агрегатов, изделий и иного имущества
3	Участок абразивной обработки	Координатно- шлифовальный с ЧПУ 32К84СФ4	Пожары, связанные с воспламенением и горением жидкостей или плавящихся твердых веществ и материалов (В)	Пламя и искры	Вынос (замыкание) высокого электрического напряжения на токопроводящие части технологических установок, оборудования, агрегатов, изделий и иного имущества

4.4.2 Разработка технических средств и организационных мероприятий по обеспечению пожарной безопасности технического объекта (ВКР)

Технические средства обеспечения пожарной безопасности приводятся в таблице 4.5

Таблица 4.5 - Технические средства обеспечения пожарной безопасности.

Пер-		Стацио-			Средства	Пожарный	Пожар-
вичные	Мобиль-	нарные			индивиду-	1	ные сиг-
сред-	ные	установ-	Средства	Пожарное	альной	инструмент	нализа-
ства	средства	ки си-	пожарной	оборудо-	защиты и	(механизиро-	ция,
пожа-	пожаро-	стемы	автоматики	вание	спасения		связь и
роту-	тушения	пожаро-			людей при	механизиро- ванный)	оповеще-
шения		тушения			пожаре	ванныи)	ние
Огне-	Пожар-	Обору-	Приборы	Напорные	Веревки	Ломы, багры,	Автома-
туши-	ные ав-	дование	приемно-	пожарные	пожарные,	топоры, лопа-	тические
тели,	томоби-	для пен-	контрольные	рукава,	карабины	ты, комплект	извеща-
внут-	ли,	ного	пожарные,	рукавные	пожарные,	диэлектриче-	тели
ренние	пожар-	пажаро-	технические	разветвле-	респира-	ский	
пожар-	ные	тушения	средства	ния	торы, про-		
ные	лестни-		оповещения		тивогазы		
краны,	ЦЫ		и управления				
ящики с			эвакуацией				
песком			пожарные				

4.4.3 Организационные (организационно-технические) мероприятия по предотвращению пожара

В данном разделе разрабатываются организационные (организационнотехнические) мероприятия по предотвращению возникновения пожара или опасных факторов способствующих возникновению пожара (таблица 4.6).

Таблица 4.6 – Организационные (организационно-технические) мероприятия по обеспечению пожарной безопасности

Наименование техно- логического процесса, оборудования техни- ческого объекта	Наименование видов реализуемых организационных (организационных) мероприятий	Предъявляемые требования по обеспечению пожарной безопасности, реализуемые эффекты
Фрезерная операция	Контроль за правильной экс-	Проведение противопожарных ин-
Многоцелевой вертикаль-	плуатацией оборудования, со-	структажей, запрет на курение и
ный станок с ЧПУ 400V	держание в исправном состоя-	применение открытого огня в не-
	нии оборудования, проведение	дозволенных местах, соблюдение
	инструктажа по пожарной	мер пожарной безопасности при
	опасности, применение автома-	проведении огневых работ, при-
	тических устройств обнаруже-	менение средств пожаротушения,
	ния, оповещения и тушения	применение средств пожарной
	пожаров	сигнализации и средств извещения
		о пожаре

4.5 Обеспечение экологической безопасности рассматриваемого технического объекта

В данном разделе проводится идентификация негативных (вредных, опасных) экологических факторов, возникающих при реализации технологического процесса. Разрабатываются конкретные технические и организационнотехнические мероприятия по снижению негативного антропогенного воздействия на окружающую среду производимом данным техническим объектом в процессе его производства, технической эксплуатации и конечной утилизации по завершению его жизненного цикла.

4.5.1 По виду реализуемого производственно-технологического процесса, и осуществляемой функциональной эксплуатацией техническим объектом - необходимо провести идентификацию негативных экологических факторов, результа-

ты которой отражены в таблице 4.7.

Таблица 4.7 – Идентификация экологических факторов технического объекта

Наименова- ние техниче- ского объек- та, техноло- гического процесса	Структурные со- ставляющие техни- ческого объекта, технологического процесса (производ- ственного здания или сооружения по функциональному назначению, техно- логические опера- ции, оборудование), энергетическая установка транс- портное средство и т.п.	Воздействие технического объекта на атмосферу (вредные и опасные выбросы в окружающую среду)	Воздействие технического объекта на гидросферу (образующие сточные воды, забор воды из источников водоснабжения)	Воздействие технического объекта на литосферу (почву, растительный покров, недра) (образование отходов, выемка плодородного слоя почвы, отчуждение земель, нарушение и загрязнение растительного покрова и т.д.)
Фрезерная операция	Многоцелевой вертикальный станок с ЧПУ 400V	Пыль стальная	Взвешенные вещества, нефтепродукты, СОЖ	Основная часть отходов хранится в металлических контейнерах емкостью $1,0 \text{ m}^3$

4.5.2 Разработка мероприятий по снижению негативного антропогенного воздействия на окружающую среду рассматриваемого технического объекта (ВКР) согласно нормативных документов (таблица 4.8).

Таблица 4.8 — Разработанные организационно-технические мероприятия по снижению негативного антропогенного воздействия технического объекта на окружающую среду.

Наименование технического	Фрезерование	
объекта	Фрезерование	
1	2	
Мероприятия по снижению негативного	Применение «сухих» механических пылеуло-	
антропогенного воздействия на атмосфе-	вителей	
py		
Мероприятия по снижению негативного	Переход предприятия на замкнутый цикл во-	
антропогенного воздействия на гидро-	доснабжения	
сферу		
Мероприятия по снижению негативного	Соблюдении правил хранения, периодично-	
антропогенного воздействия на литосфе-	сти вывоза отходов на захоронение	
py		

4.6 Заключение по разделу «Безопасность и экологичность технического объекта»

В разделе «Безопасность и экологичность технического объекта» приведена характеристика технологического процесса изготовления корпуса гидромотора поворотной головки, перечислены технологические операции, должности работников, производственно-техническое и инженерно-техническое оборудование, применяемые сырьевые технологические и расходные материалы, комплектующие изделия и производимые изделия.

Проведена идентификация профессиональных рисков по осуществляемому технологическому процессу изготовления корпуса гидромотора поворотной головки, выполняемым технологическим операциям, видам производимых работ.

Разработаны организационно-технические мероприятия, включающие технические устройства снижения профессиональных рисков, подобраны средства индивидуальной защиты для работников.

Разработаны мероприятия по обеспечению пожарной безопасности технического объекта. Проведена идентификация класса пожара и опасных факторов пожара и разработка средств, методов и мер обеспечения пожарной безопасности. Разработаны средства, методы и меры обеспечения пожарной безопасности. Разработаны мероприятия по обеспечению пожарной безопасности на техническом объекте.

Идентифицированы экологические факторы и разработаны мероприятия по обеспечению экологической безопасности на техническом объекте.

5 Экономическая эффективность работы

Цель раздела — рассчитать технико-экономические показатели проектируемого технологического процесса и произвести сравнительный анализ с показателями базового варианта, определить экономический эффект от предложенных в проекте технических решений.

Для выполнения данного раздела, будем использовать описанные условия и рассчитанные параметры технологического процесса изготовления детали «Корпус гидромотора». Особый интерес из этой информации для экономической эффективности работы представляют изменения, а точнее отличия между сравниваемыми вариантами. Поэтому считаем необходимым указать только эти изменения, которые, в конечном счете, и позволят сделать вывод о целесообразности описанных изменений. Краткое описание сравнений по вариантам представлено в виде таблицы 5.1.

Таблица 5.1 – Краткая сравнительная характеристика вариантов ТП

Базовый вариант	Проектируемый вариант	
1	2	
Операция 030 – Сверлильная	Операция 030 – Сверлильная	
Обработка отверстий производится в два перехода: <i>1 переход</i> — центровать 6 отверстий (То=0,6 мин.); <i>2 переход</i> — сверлить 6 отверстий (То=0,562 мин.). Оборудование — вертикальносверлильный станок с ЧПУ, модель 2Р135Ф2-1. Оснастка — универсальное приспособление с винтовым зажимом. Инструмент — <i>1 переход</i> — сверло спиральное Ø3,15 мм, тип А ГОСТ 14952-75, Р6М5; <i>2 переход</i> — сверло спиральное	Обработка отверстий производится в один переход. <u>Оборудование</u> — многоцелевой вертикальный станок с ЧПУ, модель 400V. <u>Оснастка</u> — специальное приспособление с пневмоприводом. <u>Инструмент</u> — сверло спиральное укороченное с коническим хвостовиком Ø11 мм, P6M5K5.	
с коническим хвостовиком Ø11 мм		
ΓΟCT 10903-77, P6M5.		

Продолжение таблицы 5.1

1	2	
Масса детали М = 8,7 кг.		
Масса заготовки (отливка) Мз = 10 кг		
Материал – чугун СЧ 20 ГОСТ 1412-85		
Тип производства – среднесерийный		
Условия труда – нормальные.		
Форма оплата труда – повременно-премиальная.		

Кроме представленных сравнительных параметров, для экономического обоснования нам понадобятся программа выпуска и трудоемкость выполнения операций, которые представлены в таблице 5.2.

Таблица 5.2 – Краткое описание дополнительных исходных данных для экономического обоснования по сравниваемым вариантам

		Условное обозначе-	Значение		
$N_{\underline{0}}$	Показатели	Показатели ние, единица измере- пок		зателей	
		кин	Базовый	Проектный	
1	Годовая программа выпуска	$\Pi_{arGamma}$, wm.	10000	10000	
2	Норма штучного времени,	T_{HIT} , мин.	2,795	1,167	
	в том числе и машинное время	$T_{\mathit{MAIII}},$ мин.	1,162	0,488	

С учет представленных изменений необходимо экономически обосновать целесообразность их внедрения, для этого, применяя методику «Экономического обоснования совершенствования технологического процесса механической обработки» [10], последовательно определим: капитальные вложения, полную себестоимость и экономическую эффективность.

Все экономические значения для проведения необходимых расчетов были получены на кафедре «Управление инновациями и маркетинг» от консультанта раздела.

Далее, применения программное обеспечение Microsoft Excel и имеющиеся данные, были получены следующие значения:

- капитальные вложения в проектируемый вариант, учитывающие приобретение нового оборудования, замену оснастки и инструмента, затраты на проектирование и многое другое, которые составляют $K_{BB.\Pi P} = 319464,73$ руб. Они учитывают только вложения применительно к заданной программе выпуска;
- полная себестоимость выполнения рассматриваемых операций по вариантам: $C_{\Pi O \Pi H (EA3)} = 35,39$ руб., $C_{\Pi O \Pi H (\Pi P)} = 14,96$ руб. Представленные значения не учитывают затраты, связанные материалами, т.к. согласно описанию, ни материал, ни метод получения заготовки не были изменены, поэтому не могут оказывать влияния по конечный результат.

Все вышеперечисленное, является достаточным материалом для проведения завершающего этапа — экономического обоснования. Согласно представленной ранее методике [10] выполним этот этап по следующему алгоритму:

$$\Pi_{\text{P.OЖ}} = \Im_{\text{V}\Gamma} = \mathbf{C}_{\text{ПОЛ} \mathbf{QA3}} - \mathbf{C}_{\text{ПОЛ} \mathbf{QP}} \Pi_{\Gamma}$$

$$(5.1)$$

$$\Pi_{\text{P.OK}} = \Im_{\text{VT}} = 65,39 - 14,96 \boxed{10000} = 204300 \text{ py6.}$$

$$\mathbf{H}_{\Pi P H b} = \Pi_{P,O \mathcal{K}} \cdot \mathbf{K}_{H A J I} \tag{5.2}$$

 $H_{\text{приб}} = 204300 \cdot 0,2 = 40860$ руб.

$$\Pi_{\text{P.HVCT}} = \Pi_{\text{P.OЖ}} - H_{\text{ПРИБ}} \tag{5.3}$$

 $\Pi_{\text{P.ЧИСТ}} = 204300 - 40860 = 163440$ руб.

$$T_{\text{OK.PACH}} = \frac{K_{\text{BB.\PiP}}}{\Pi_{\text{P.YMCT}}} + 1, \tag{5.4}$$

$$T_{OK.PAC^{q}} = \frac{319464,73}{163440} + 1 = 2,96 = 3$$
года

$$\Theta_{\text{ИНТ}} = \Psi \coprod = \coprod_{\text{ОБШ-ЛИСК}} - K_{\text{ВВ-ПР}}$$
 (5.6)

$$\Theta_{\text{ИНТ}} = \Psi \mathcal{I} \mathcal{I} \mathcal{I} = 37396,96 - 319464,73 = 53832,23$$
 руб.

$$ИД = \frac{\mathcal{I}_{\text{ОБЩ.ДИСК}}}{K_{\text{BB IIP}}}$$
 (5.7)

ИД =
$$\frac{373296,96}{319464,73}$$
 = 1,17 pyб./pyб.

Расчеты доказали целесообразность предлагаемых изменений по операциям 030 технологического процесса изготовления детали «Корпус гидромотора». В результате чего предприятие имеет возможность получить дополнительную прибыль от снижения себестоимости, в размере 163440 руб., а также достичь экономического эффекта положительной величины – 53832,23 руб.

Заключение

При проектировании нового технологического процесса детали «» в выпускной квалификационной работы были решены следующие задачи:

В новом технологическом процессе, разработанном для условий среднесерийного производства, применено высокопроизводительное оборудование, оснастка с механизированным приводом и инструменты с износостойкими покрытиями.

Выбран и подтвержден экономическим расчетом, метод получения заготовки. Спроектирована заготовка, полученная методом горячей объемной штамповки с припусками, рассчитанными аналитическим методом

Спроектировано приспособление с пневмоприводом для сверлильной операции и захватное устройство промышленного робота.

Эти изменения позволили достичь цели работы и обеспечить заданный объем выпуска деталей, снижение себестоимости изготовления и повышения качества изготовления по сравнению с базовым вариантом технологического процесса.

Величина экономического эффекта составит 53832,23 рубля.

Список используемой литературы

- 1 Барановский Ю.В. Режимы резания металлов, 1995.
- 2 Белоусов А.П. Проектирование станочных приспособлений, 1980
- 3 Боровков В.М. Разработка и проектирование чертежа штамповки 2013
- 4 Боровков В.М. Экономическое обоснование выбора заготовки при проектировании технологического процесса, 2013
- 5 Горбацевич А.Ф. Курсовое проектирование по технологии машиностроения, 2007
 - 6 Гордеев А.В. Выбор метода получения заготовки., 2004.
- 7 Горина Л.Н. Раздел выпускной квалификационной работы «Безопасность и экологичность технического объекта», 2016
 - 8 ГОСТ 7505-89. Поковки стальные штампованные 1990. 86 с.
- 9 Добрыднев И.С. Курсовое проектирование по предмету "Технология машиностроения" 1985
- 10 Михайлов А.В. Методические указания для студентов по выполнению курсового проекта по специальности 151001 Технология машиностроения по дисциплине «Технология машиностроения, 2008.
- 11 Нефедов Н.А. Сборник задач и примеров по резанию металлов и режущему инструменту, 1990
 - 12 Справочник технолога машиностроителя Т. 1 / А.М.Дальский, 2003.
 - 13 Справочник технолога машиностроителя Т. 2 / А.М.Дальский 2003.
 - 14 Станочные приспособления: Справочник Т. 1./ Б.Н. Вардашкин, 1984
 - 15 Таймингс, Р. Машиностроение. Режущий инструмент, 2008
 - 16 Ткачук, К.Н. Безопасность труда в промышленности 1982

Приложения

- 1. Маршрутная карта технологического процесса.
- 2. Операционные карты.
- 3. Спецификация к чертежу станочного приспособления.
- 4. Спецификация к чертежу захватного устройства промышленного робота.

ГОСТ 3.1118-82 Форма 1

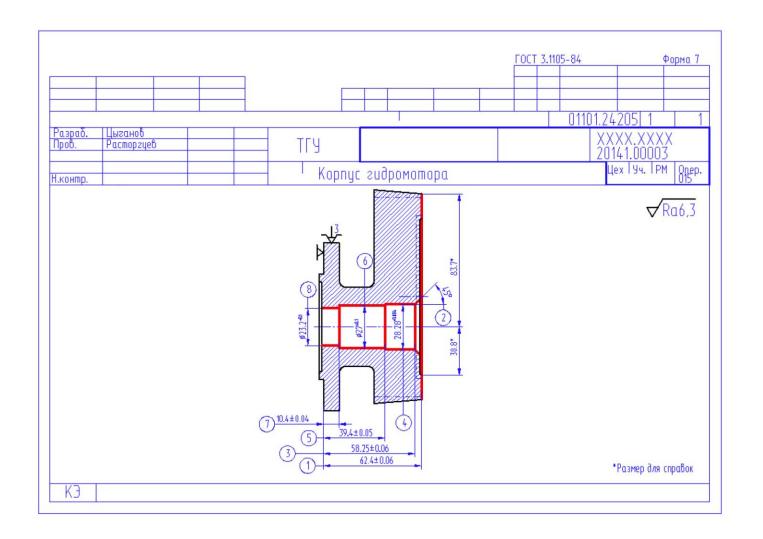
																	Г						\neg	
Дубл.					$oldsymbol{oldsymbol{oldsymbol{oldsymbol{\Box}}}$																			
Взам.			\dashv		\perp									\Box		\blacksquare	\Box						\Box	
Подп.																	\dashv	011	04	25211		Ь,	1	4
Разра	5	Цыгано				$\overline{}$		_			$\overline{}$						ᅮ	011	UI	20211	XXX	~	XXX	
Пров.		Pacmop				\dashv		l	П	V							ı				^^^	^	^~	
								<u> </u>									L				10	0141	0	0001
Н. Кон	mn	Виткал	ne			\dashv		l	ı				Кор	пус г	идром	отора	а					1	l	
		ть 45 Г		1050-8	38									_									_	
		од	EB	M	_	ЕН	H.pa	cx /	ким	Код з	azor	n [III	осфи	пьиг	азмер	ы		ΚД		МЗ	Т			
M02	-	-	166	2.8	•		11.00			4121					,2x68,		+	1		5.05	╅			
	1.,		-						-									_		,	_			
<u>А</u> Б	цех У		Опер				вание ог дования		ıu	СМ	10	оф.	P	УТ	KP 06	КОИ		_	мента ОП		m	Тпз.	$\overline{}$	Tum.
- -	VAAA								27.4				-	71	M	КОИ	1 .		On	Ku	111	ms.		rum.
		(XX (карна		ОГИ	37.7	01.70										_	_			
02Б	3911	48XXX		SAI	MAT :	135 N	VC			2	15	929	411	1P	1	1		1	230	5 1	1	21		1,254
03T	3921	95XXX	- резе	ц-вст	авка	25x2	25 OCT	Г2.И.	10.1	-83 7	5K10); 393	3120X	XX- ĸ	алибр	-скоба	а ГО	CT.	2216	-84				
04T	3921	95XXX	резе	ц-вст	авка	paci	точної	ĭ OC	Т 2.И	1. 10.1	-83	T5K1	o; 393	3120X	ХХ- ка	либр-	-про	бка	LOC.	T 1480	7-69			
05T	3931	20XXX	- шаб	пон Г	ост	9038	-83																	
07Δ	XXXX	XX (010	4110	Tol	карна	ая И	оти	37 1	01.70	134-9	13												
		48XXX				135 N		0111	57.7	2		929	111	1P	1	-1		4	230	6 1	,	24		2,806
									40.4	_					_		- 50	OT				24		2,000
-							25 OCT																	
10T	3921	95XXX	- резе	ц-всп	авка	кана	авочнь	iŭ OC	T 2.1	И. 10.	1-83	T5K1	10; 39	3120.	XXX- K	алибр)-пр	обка	ГОС	T 148	07-69)		
11T	3931	20XXX	- шаб.	пон Г	OCT.	9038	-83																	
13A	XXXX	(XX (015	4110	Tol	карна	ая И	оти	37.1	01.70	34-9	3												
14Б	3911	48XXX		SAM	/AT	135 N	VC			2	15	929	411	1P	1	1	-	1	236	1		21		1,206
MK	Т																							,

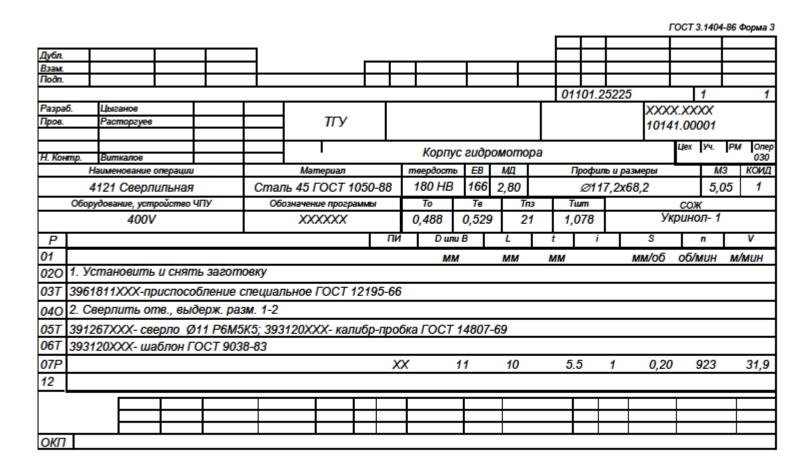
ГОСТ 3.1118-82 Форма 1 Дубл. Взам. 01101 25211 2 A цех Уч. PM Опер. Код, наименование операции Обозначение документа СМ Проф. Р УТ КР КОИД ЕН ОП Кшт Код, наименование оборудования Tum. 01T 392195XXX- резец-вставка 25x25 ОСТ 2.И. 10.1-83 Т15K6; 393120XXX- калибр-скоба ГОСТ 2216-84 02T 392195XXX- резец-вставка расточной ОСТ 2.И. 10.1-83 T15K6; 393120XXX- калибр-пробка ГОСТ 14807-69 03T | 393120XXX- шаблон ГОСТ 9038-83 05a XXXXXX 020 4110 Токарная ИОТ И 37.101.7034-93 065 391148XXX SAMAT 135 NC 2 15929 411 1P 1 236 24 1.418 07T 392195XXX- резец-вставка 25x25 ОСТ 2.И. 10.1-83 Т15K6; 393120XXX- калибр-скоба ГОСТ 2216-84 08T | 392195XXX- резец-вставка канавочный ОСТ 2.И. 10.1-83 T15К6; 393120XXX- калибр-пробка ГОСТ 14807-69 09Т | 393120ХХХ- шаблон ГОСТ 9038-83 11A XXXXXX 025 4260 Фрезерная ИОТ И 37.101.7026-89 125 3816XXX 400V 18632 411 1P 1 236 42 4.788 13T | 391810XXX- фреза концевая с коническим хвостовиком Ø20 Z=6 P6M5K5 ГОСТ 17026-71 14Т 391267XXX- сверло спиральное с коническим хвостовиком Ø25 ГОСТ 10903-77 Р6М5К5; 15T | 391267XXX- сверло центровочное Ø4 тип A ГОСТ 14952-75 Р6М5 К5: 16Т 391267ХХХ- сверло спиральное с цилиндрическим хвостовиком Ø5,5 средней серии ГОСТ 10902-77; 17Т 392195XXX- резец расточной Ø6,2. Пластина Т15К6; 392195XXX- борштанга расточная Ø52. Пластины Т5К10; 18Т 392195ХХХ- борштанга расточная Ø52. Пластины Т15К6: 393120ХХХ- калибр-пробка ГОСТ 2216-84: MK

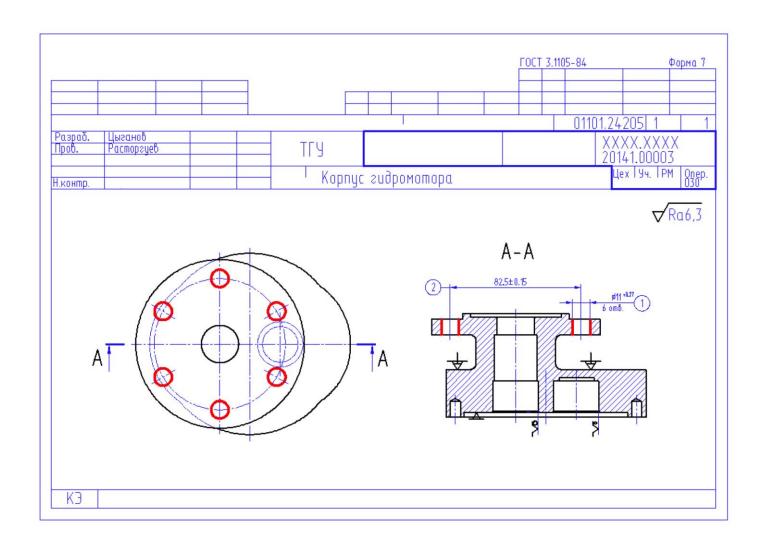
ГОСТ 3.1118-82 Форма 1 Дубл. 01101 25211 3 4 Код, наименование операции цех Уч. РМ Опер. Обозначение документа СМ Проф. Р УТ КР КОИД ЕН ОП Кшт Код, наименование оборудования Тпз. Twm. 391269XXX- метчик машинный М12 Р6М5К5 ГОСТ 3266-81; 393120XXX- шаблон ГОСТ 9038-83 03A XXXXXX 030 4121 Сверлильная ИОТ И 37.101.7026-89 045 3816XXX 400V 18632 411 1P 1 236 21 1,078 05T 391267XXX- сверло спиральное Ø11 P6M5K5; 393120XXX- калибр-пробка ГОСТ 2216-84; 06Т 393120ХХХ- шаблон ГОСТ 9038-83 08A XXXXXX 035 0190 Слесарная 095 XXXXXX 4407 11A XXXXXX 040 0130 Моечная 125 375698XXX KMM 14A XXXXXX 045 0200 Контрольная 16A XXXXXX 050 0511 Термическая 17 18A XXXXXX 055 4133 Координатно-шлифовальная ИОТ И 37.101.7419-85

ГОСТ 3.1118-82 Форма 1 Дубл. 01101 25211 4 4 Код, наименование операции цех Уч. РМ Опер. Обозначение документа СМ Проф. Р УТ КР КОИД ЕН ОП Кшт Код, наименование оборудования Тпз. Twm. 015 38132XXX 18873 411 1P 1 4,097 3284CФ4 236 28 02T 391810XXX- шлифовальный круг 5 5x15x2 91A F90 L 9 V A 35 м/c 2 кл. ГОСТ Р 52781-2007; 03T 391810XXX- шлифовальный круг 5 20х10х8 91A F90 L 9 V A 35 м/с 2 кл. ГОСТ Р 52781-2007; 04T 393120XXX- шаблон ГОСТ 9038-83; 393120XXX- калибр-пробка ГОСТ 2216-84; 05Т 393140ХХХ- приспособление мерительное с индикатором 07A XXXXXX 060 0130 Моечная 085 375698XXX KMM 10A XXXXXX 065 0200 Контрольная 12 13 18

ГОСТ 3.1404-86 Форма 3 Дубл. Подп. 01101.24205 1 1 Разраб. Цыганов XXXX.XXXX ΤГУ Пров. Расторгуев 10141.00001 Цех Уч. РМ Опер Корпус гидромотора Виткалов 015 Н. Контр. Наименование операции Материал твердость EB ΜД Профиль и размеры МЗ КОИД Сталь 45 ГОСТ 1050-88 180 HB 166 2.80 5.05 1 4110 Токарная Ø117,2x68,2 Оборудование, устройство ЧПУ Обозначение программы To Тпз Tuum сож 0,414 0,640 1,206 Укринол- 1 SAMAT 135 NC XXXXXX 21 ΠИ D или В ММ мм/об об/мин м/мин MM MM 020 1. Установить и снять заготовку 396111XXX- патрон 3-х кулачковый ГОСТ 2675-80 040 2. Точить поверхн., выдерж. разм. 1 392195ХХХ- резец-вставка 25х25 ОСТ 2.И. 10.1-83 ВК4М; 393120ХХХ- калибр-скоба ГОСТ 2216-84; 393120ХХХ- шаблон ГОСТ 9038-83 XX 07P 167,4 57 0,40 0,25 755 396,7 080 2. Расточить отв., выдерж. разм. 2-8 09T | 392195XXX- резец-вставка расточной ОСТ 2.И. 10.1-83 Т5К10; 393120XXX- калибр-пробка ГОСТ 14807-69 10T 393120XXX- шаблон ГОСТ 9038-83 11P XX 23,2/28,28 63 0,40 0,25 2240 163/198







	_									
Форм.	Зона	Поз.		Обозна	чени	ie	Наименован	<i>ie</i>	Кол.	Примеч.
							Документация			
A1			16.07.7	M.583.6	0.00	0.СБ	Сборочный чертеж			
							Сборочные единиць	d.		
		1	16.07.7	M.583.6	0.100	0	Пневмоцилиндр			
							ΓΟCT 15608-81		1	
							<u>Детали</u>			
		2	16.07.7	M.583.6	0.002	2	Винт	1		
		3	16.07.7	6.07.TM.583.60.003			Корпус	1		
		4	16.07.7	16.07.TM.583.60.004			Коромысло	1		
		5	16.07.7	M.583.6	0.00	5	Клин	1		
		6	16.07.7	M.583.6	0.00	1	Опора	3		
		7	16.07.7	M.583.6	0.00	1	Ось			
		8	16.07.7	M.583.6	0.00	8	Ось		2	
		9	16.07.7	M.583.6	0.00	9	Палец цилиндрический			
		10	16.07.TM.583.60.010				Палец ромбический	1		
		11	16.07.7	M.583.6	0.01	1	Ролик	1		
		12					Стандартные изде	лия		
				Болт 7002-0569						
			11		16.07.TM.58	16.07.TM.583.60.000				
_	Изм. Лист Разраб.		докум.	Подпись Дата			. 3.07.7.77		Duomas	
Разра Пров.		Цыга Раст	оргуев			_		Лит.	Лист 1	Листов 2
	, ₁ 000.						испособление сверлильное			
H. Kor Vme	нтр.	Bumk				l `	сверлильное ТГУ, гр. ТМбз-			
Утв.		Бобровский								

Форм.	Зона	Поз.	Обозначение	Наименование	Кол.	Примеч.
				ΓΟCT 14732-69	3	
		13		Болт M10x20		
				ΓΟCT 7805-70	4	
		14		Винт М5х16.58		
				ΓΟCT 1491-80	1	
		15		Гайка М10х1,5-6Н.5.029		
				ΓΟCT 5927-70	3	
		16		Гайка 7003-0243		
				ΓΟCT 14729-69	3	
				Кольцо ГОСТ 2833-77		
		17		8.65Γ	1	
		18		10.65Γ	1	
		19		Прихват 70011-0741		
				ΓΟCT 14733-69	3	
		20		Пружина 7039-2018		
				ΓΟCT 13165-67	3	
		21		Шпонка 7031-0856		
				ΓΟCT 14737-69	1	
		22		Шайба 10.65Г.029		
				ГОСТ 6402-70	4	
П						
П						
П					T	
\square						
Изм.	Лист	No	докум. Подпись Дата	16.07.TM.583.60.000		<u>Лист</u>

Форм.	Зона	Поз.	Обозначение		Наименовани	ıe	Кол.	Примеч.	
					<u>Документация</u>				
A1			16.07.TM.583.61.000.CE	Б	Сборочный чертеж	•			
					<u> Детали</u>				
		1	16.07.TM.583.61.001		Втулка		1		
		2	16.07.TM.583.61.002		Губка		2		
		3	16.07.TM.583.61.003		Демпфер		2		
		4	16.07.TM.583.61.004		Крышка		1		
		5	16.07.TM.583.61.005		Крышка		1		
		6	16.07.TM.583.61.006		Кольцо		1		
		7	16.07.TM.583.61.007		Ось	2			
		8	16.07.TM.583.61.008		Ось		2		
		9	16.07.TM.583.61.009		Поршень		1		
		10	16.07.TM.583.61.010		Рейка		1		
		11	16.07.TM.583.61.011		Угольник		2		
$ldsymbol{ld}}}}}}$		12	16.07.TM.583.61.012		Шток		1		
$ldsymbol{ld}}}}}}$									
					Стандартные изде	пия			
$ldsymbol{ld}}}}}}$									
Щ		13			Болт M8x22.58				
$ldsymbol{ld}}}}}}$					ΓΟCT 7805-70		4		
		14			Гайка М8х1,5-6Н.5.0)29			
Щ					ГОСТ 5927-70		8		
Изм.	Пист	No	докум. Подпись Дата		16.07.TM.583.61.000				
Разра	Разраб.		внов	_		Лит.	Лист	Листов	
Пров.	Пров.		оргуев	Захвал	тное устройство		1	2	
Н. Кон Утв.	Н. Контр. Утв.		алов реский		ПУ,			163-1131	

Форм.	Зона	Лоз.	Обозначение	Наименование 🤵	Примеч.
Φ	3	_			+
		15		Гайка М14.5.	
				ΓΟCT 5927-70 1	
				Кольцо ГОСТ 9833-73	
		16		100-080-46-2 2	
		17		250-130-46-2 4	
		18		Шайба 14.01.05	
				ΓΟCT 13465-77 1	
		19		Шайба 8.65Г.029	
				ΓΟCT 6402-70 4	
		20		Штифт 8x25	
				ΓΟCT 9464-79 2	
		21		Шпилька M8-6gx145.58	
				ΓΟCT 22034-76 4	
					1
					+
					+
					+
				- 	+
		\vdash			+
					+
		\vdash		+	++
					+
					+
		\vdash			+
					+
		\vdash		16.07.TM.583.61.000	Лист
Изм.	Лист	N	докум. Подпись Дата		2